

Elementi di Elettromagnetismo

In queste note presenterò alcuni risultati per la dinamica del campo elettromagnetico in interazione con la materia, rappresentato da una particella molto localizzata nello spazio.

Il modello di portatore è costituito dalle equazioni di Maxwell accoppiate con l'equazione di Newton con forze dovute alle forze di Lorentz.

I risultati che mi propongo di mostrare sono

- Esistenza di una quantità conservata interpretabile come energia
- Validità delle equazioni delle onde per i potenziali elettromagnetici
- Formule dei potenziali ritardati per il campo generato da una

carica elettrica nel limite puntiforme ⁽²⁾

- Potenza emessa da una carica puntiforme in moto accelerato.

2.11 Modello

Il modello è costituito dalle equazioni di Maxwell

1) $\text{div } \vec{E} = 4\pi \rho$

Eq. di Poisson

2) $\text{rot } \vec{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$

Eq. induzione elettrica

3) $\text{div } \vec{B} = 0$

Non esistono monopoli magnetici

4) $\text{rot } \vec{B} - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}$

Biot-Savart + Maxwell

Qui \vec{E} è il vettore campo elettrico, \vec{B} il vettore campo magnetico, c è la velocità della luce, ρ la densità di carica elettrica e \vec{j} la densità di corrente elettrica.

Nel seguito non considereremo neppure né le dinamiche delle cariche né quelle delle correnti.

Al contrario enumeremo che ~~non~~ hanno
dotate el moto di una particelle.

Più precisamente indicheremo con \vec{q} la
posizione del baricentro delle particelle e

enumeremo che ne è assegnata una
funzione $\mathcal{D}(x)$ $\mathcal{D} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, con

supporto contenuto in una sfera di raggio

piccolo, r , con la proprietà che nella

particelle si trovano \vec{q} allora la densità

di carica è

$$\rho_q(x) = \mathcal{D}(x - q) \quad (5)$$

cioè \mathcal{D} è la distribuzione di carica intorno
e q . Assumeremo che \mathcal{D} ne è assegnata
una volta per tutte. Ne segue che la

corrente elettrica corrispondente ad un
moto di legge variabile $q(t)$ è

$$j_q(t) = \dot{q}(t) \mathcal{D}(x - q(t)) \quad (6)$$

1. Per chiudere il sistema delle equazioni di Maxwell aggiungiamo che la dinamica delle particelle soddisfa all'equazione di Newton con forze di Lorentz ⁽⁴⁾

$$m\ddot{\vec{q}} = \int_{\mathbb{R}^3} \vec{E}(\vec{x}) \rho_q(\vec{x}) d^3x + \frac{1}{c} \int_{\mathbb{R}^3} \vec{J}_q(\vec{x}) \wedge \vec{B}(\vec{x}) d^3x$$

oppure

$$m\ddot{\vec{q}} = \int_{\mathbb{R}^3} \vec{E}(\vec{x}) \rho(\vec{x} - \vec{q}) d^3x + \frac{1}{c} \frac{\dot{\vec{q}}}{c} \wedge \int_{\mathbb{R}^3} \rho(\vec{x} - \vec{q}) \wedge \vec{B}(\vec{x}) d^3x \quad (7)$$

3. Conservazione dell'energia

Si moltiplichi (2) separatamente per \vec{B} e (4) per \vec{E} . Allora si ha

$$\vec{B} \cdot \text{rot} \vec{E} + \frac{1}{c} \vec{B} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0$$

$$\vec{E} \cdot \text{rot} \vec{B} - \frac{1}{c} \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} \vec{E} \cdot \vec{j}$$

e, sottraendo la seconda alla prima, si ottiene che l'energia...

$$\frac{1}{c} \vec{B} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = \frac{1}{2c} \frac{\partial}{\partial t} |\vec{B}|^2$$

(5)

$$\frac{1}{c} \vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \frac{1}{2c} \frac{\partial}{\partial t} |\vec{E}|^2$$

se utilizzando l'identità $\text{A} \cdot \nabla \text{A} = \nabla \cdot \text{A} \text{A}$

$$\text{div}(\vec{E} \wedge \vec{B}) + \frac{1}{2c} \frac{\partial}{\partial t} (E^2 + B^2) + \frac{4\pi}{c} \vec{J} \cdot \vec{E} = 0$$

che si può scrivere nella forma

$$\text{div} \left(c \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{4\pi} \right) + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{E^2 + B^2}{8\pi} \right) + \vec{J} \cdot \vec{E} = 0 \quad (8)$$

Se $\vec{J} \equiv 0$ (cose vere nel vuoto o se le cariche sono ferme) questo si scrive nella forma di una legge di conservazione

$$\text{div} \left(c \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{4\pi} \right) + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{E^2 + B^2}{8\pi} \right) = 0$$

e si riconosce che

$$\mathcal{L} = \frac{E^2 + B^2}{8\pi} \quad (9)$$

representa una densità conservata, ⁽⁶⁾
ma (densità di energia), mentre

$$\vec{S} = c \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{4\pi} \quad (10)$$

representa la densità di corrente relativa
(densità di quantità di moto).

La quantità \vec{S} è detta "vettore di Poynting".

Torniamo al caso generale (8) e integriamo
tale equazione su un volume V ,
oltre usando il teorema della divergenza
si ha

$$(11) \quad \int_{\partial V} \vec{S} \cdot \vec{n} \, d\sigma + \frac{d}{dt} \int_V \frac{E^2 + B^2}{8\pi} \, d^3x + \int_V \vec{j}(x) \cdot \vec{E}(x) \, d^3x = 0.$$

Per dare una forma migliore a tale equazione
usiamo (7): moltiplichiamo (7)
scoloremente $\times \vec{q}$ ottenendo

$$\text{con} \quad \vec{q} \cdot \vec{q} = \int_{\mathbb{R}^3} \vec{q} \cdot \vec{E} \, \delta(x-q) \, d^3x = \int_{\mathbb{R}^3} \vec{j} \cdot \vec{E} \, d^3x,$$

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} m \dot{q}^2 = \int_{\mathbb{R}^3} \vec{j} \cdot \vec{E} d^3x.$$

Se ora si assume che il volume V (cf (11))
contenga il supporto di $\mathcal{D}(x - q(t))$ per
tutti i tempi di interesse, si trova

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} m \dot{q}^2 = \int_V \vec{j} \cdot \vec{E} d^3x,$$

e sostituendo in (11)

$$\frac{d}{dt} \left[\int_V \frac{E^2 + B^2}{8\pi} d^3x + \frac{1}{2} m \dot{q}^2 \right] = - \int_{\partial V} \vec{S} \cdot \vec{n} d\sigma \quad (12)$$

che mostra come le quantità tra
parentesi qui sopra né interpretabile come
energia, meccanica + elettromagnetica,
e combi solo a causa del flusso del
vettore di Poynting attraverso la
superficie ∂V .

Se si prende come V le palle di raggio R , denotate con B_R , e si assume che \vec{S} decada in modo sufficientemente rapidamente quando $R \rightarrow \infty$ si trova la legge di conservazione

$$\int_{\mathbb{R}^3} \frac{E^2 + B^2}{8\pi} d^3x + \frac{1}{2} m \dot{q}^2 = \text{costante}. \quad (13)$$

Se le partielle fosse anche presente e forze meccaniche conservative di potenziale V , allora (13) dovrebbe essere sostituito da

$$\int_{\mathbb{R}^3} \frac{E^2 + B^2}{8\pi} + \frac{1}{2} m \dot{q}^2 + V(q) = \text{costante}. \quad (13a)$$

oss Vedremo nel seguito che non sempre \vec{S} si annulla in modo "sufficientemente rapido".

82

Prima di proseguire ricordarsi
che dalle equazioni di Maxwell segue

$$\operatorname{div} \mathbf{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0, \quad (13b)$$

cioè la equazione di conservazione
della carica elettrica.

Per ricavare (13b) si calcolò la
derivata temporale di (1) e si sostituì
 $\frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$ come ricavato da (4). Si trova

$$\operatorname{div} \dot{\mathbf{E}} = \operatorname{div} (\operatorname{rot} \mathbf{B} - 4\pi \mathbf{j}) =$$

$$= -4\pi \operatorname{div} \mathbf{j} = 4\pi \frac{\partial \rho}{\partial t} \quad \text{c. v. d.}$$

4. I potenziali elettromagnetici

(9)

Da (3) segue che esiste un campo vettoriale $\vec{A}(\vec{r}, t)$ t.c.

$$\vec{B} = \text{rot} \vec{A} \quad (14)$$

(si veda l'appendice), sostituendo in (2) si trova poi

$$\text{rot} \vec{E} + \frac{1}{c} \text{rot} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = 0$$

$$\text{rot} \left(\vec{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0$$

da cui segue che esiste $\varphi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ t.c.

$$\vec{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = - \text{grad} \varphi,$$

oppure

$$\vec{E} = - \text{grad} \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \quad (15)$$

\vec{A} è detto potenziale vettore e φ è detto potenziale scalare. Tali quantità sono utili, poiché le equazioni di Maxwell possono essere scritte in modo particolarmente semplice in termini di \vec{A} e φ . Si osserva in particolare che qualunque sia la

forme di \vec{A} e φ le equazioni (2) e (3) ⁽¹⁰⁾
risultano essere automaticamente soddisfatte.

Per risolvere le equazioni cui devono soddisfare
 \vec{A} e φ si sostituiscono (14) e (15) in (1) e
(4). Si ha

$$-\text{div grad } \varphi - \text{div } \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = 4\pi \rho$$

cioè

$$-\Delta \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \text{div } \vec{A} = 4\pi \rho \quad (16)$$

e:

$$\text{rot rot } \vec{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \text{grad } \varphi + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = \frac{4\pi}{c} \vec{j}$$

da cui usando l'eq. (A.3)

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \Delta \vec{A} + \text{grad} \left(\text{div } \vec{A} + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} \quad (17)$$

che è un'equazione delle onde modificata
dal termine tra parentesi tonda; se esso
svanisce \vec{A} soddisferebbe identicamente
all'equazione delle onde. Si osserva
che è possibile risolvere anche (16) nella
forma

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - \Delta \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \left(\operatorname{div} A + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) = 4\pi \rho \quad (18) \quad (11)$$

che mostra come se si assume

$$\operatorname{div} A + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} \equiv 0 \quad (19)$$

oltre anche φ soddisferrebbe all'equazione delle onde.

La giustificazione dell'uso dell'equazione delle onde per studiare le equazioni di Maxwell consta di due passi. (1) far vedere che se (19) è soddisfatta all'istante iniziale e se in più dati iniziali soddisfanno ad un'ovvia condizione di compatibilità, allora la soluzione dell'equazione delle onde soddisfa anche alle equazioni (18) (19).

La seconda questione è: qualsiasi soluzione delle equazioni delle eq. (18) (19) può essere ottenuta come soluzione dell'equazione delle onde?

Qui la risposta è delicata e non bene
nelle cosiddette salte del gauge.

Cominciamo a risolvere la prima
questione

Proposizione Siano $\varphi_0, A_0, \dot{\varphi}_0, \dot{A}_0$ t.c.

$$\operatorname{div} A_0 + \frac{1}{c} \dot{\varphi}_0 = 0,$$

$$\operatorname{div} (\operatorname{grad} \varphi_0 + \frac{1}{c} \dot{A}_0) = 4\pi \rho$$

e siano $\varphi(x, t), A(x, t)$ soluzioni del
problemi di Cauchy

$$(20) \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - \Delta \varphi = 4\pi \rho$$

$$\varphi(x, 0) = \varphi_0(x)$$

$$\varphi_t(x, 0) = \dot{\varphi}_0(x)$$

$$(21) \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 A}{\partial t^2} - \Delta A = \frac{4\pi j}{c}$$

$$A(x, 0) = A_0(x)$$

$$A_t(x, 0) = \dot{A}_0(x),$$

oltre $\forall t$ vale

$$\operatorname{div} A + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0 \quad \square$$

Corollario Le soluzioni appena costruite
soddisfanno anche (18) (17).

Dimostrazione della proposizione

(13)

Sia F

$$F(x,t) = \operatorname{div} A(x,t) + \frac{1}{c} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2}(x,t),$$

mostriamo che F soddisfa all'equazione delle onde e che le condizioni iniziali di F e le condizioni al contorno $F(x,0) = F_t(x,0) = 0$, da cui segue che l'unica soluzione dell'equazione delle onde con tali dati iniziali è $F(x,t) \equiv 0$.

Calcolando la divergenza di (21) e sommando a $\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 F}{\partial t^2}$ si trova in effetti

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 F}{\partial t^2} - \Delta F = 0.$$

Resta da verificare che $F_t(x,0) = 0$. Questo si trova calcolando

$$F_t(x,0) = \operatorname{div} A_t(x,0) + \frac{1}{c} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2}(x,0) =$$

$$= \operatorname{div} A_t(x,0) + c \Delta \varphi_0 + c 4\pi \rho =$$

$$= c \left(\operatorname{div} (\operatorname{grad} \varphi_0 + \frac{1}{c} \dot{A}_0) + 4\pi \rho \right) = 0$$

D

Vogliamo ora rispondere alle domande 17
inverse: data una soluzione delle equazioni
di Maxwell è possibile ottenerla come
soluzione delle equazioni delle onde (20)
e (21).

La risposta si basa sulle cosiddette
orbitali nello scelte del gauge.

Per capire di cosa si tratta si osserva
che gli oggetti fisici sono i campi elettrico
e magnetico, non i potenziali A e φ .

Si osserva poi che dati dei campi
 E e B i potenziali non sono
univocamente definiti. Infatti per
ogni funzione Λ il campo associato
ai potenziali A, φ è lo stesso di quello
associato ai potenziali

$$A' = A + \text{grad} \Lambda \quad (22)$$

$$\varphi' = \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial \Lambda}{\partial t} \quad (23)$$

La trasformazione (22, 23) dei potenziali
si chiama Trasformazione di gauge.

Mostriamo ora che date una qualunque coppia di potenziali è sempre possibile, tramite un'opportuna "salto del gauge", trovare nuovi potenziali che soddisfano (13). Dati infatti A, φ imponiamo che

$$\text{div} A' + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi'}{\partial t} = \text{div} A + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} + \Delta \Lambda - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \Lambda}{\partial t^2},$$

quindi basta scegliere Λ che soddisfi all'equazione delle onde con vincolo dato da

$$\mathcal{J}(x, t) \equiv \text{div} A + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t}.$$

Oltre alle scelte (13) che conduca all'equazione delle onde sono possibili altre scelte. La più comune è $\text{div} A = 0$.

Impone

$$\text{div} A + \frac{1}{c} \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0$$

si dice "Scegliere il gauge di Lorentz",

mentre imporre $\text{div} A = 0$ si dice scegliere il gauge di Coulomb.

Campi generati da una carica in
moto

Supponiamo che si conosca il moto della particella corrispondente ad una soluzione delle equazioni di Maxwell Lorentz. Voglia utilizzare le formule dei potenziali introdotti per ricerca delle informazioni sulle dinamiche dei campi. Volterra →

Nel seguito supponiamo che sia data una funzione $q(t)$ che descrive il moto della particella, vogliamo calcolare i potenziali $\varphi(x,t)$ e $A(x,t)$ che risolvono le equazioni delle onde (20) e (21). A tale scopo bisogna anche assegnare il valore iniziale dei campi e delle loro derivate temporali. Si osservi intanto che la soluzione delle equazioni (20), (21) con dato iniziale $A_0, \dot{A}_0, \varphi_0, \dot{\varphi}_0$ è data dalle somme delle soluzioni di

$$\frac{1}{c^2} \ddot{A} - \Delta A = 0, \quad \frac{1}{c^2} \ddot{\varphi} - \Delta \varphi = 0$$

In particolare vogliamo mostrare che la
particella perde energia con una potenza
proporzionale al quadrato della sua
accelerazione.

Più esattamente vogliamo mostrare
che l'energia contenuta in una sfera
di raggio sufficientemente grande
diminuisce sempre.

con tali dati iniziali più la somma (17)
della soluzione delle equazioni (20), (21) con
dati iniziali nulli.

Prima di tutto occupiamoci della
soluzione dell'equazione omogenea e
dimostreremo il seguente lemma.

Lemma Se $\varphi_0, \dot{\varphi}_0$ hanno
supporto compatto e $\varphi^0(x, t)$ è la soluzione
dell'equazione $\frac{1}{c^2} \ddot{\varphi} - \Delta \varphi = 0$ con tale
dato iniziale, allora $\forall x$ fissato esiste
 t_x t.c. $\varphi(x, t) = 0 \quad \forall t > t_x$.

Dica Dalla formula di Kirchhoff $\varphi(x, t)$
è ottenuto tramite integrazione dei
dati iniziali su una sfera centrata in
 x e avente raggio ct . Se ct è
abbastanza grande allora l'integrazione di
tale sfera con il supporto dei dati
iniziali è vuota □

In realtà è possibile mostrare un risultato (18) più forte e cioè che \forall dato iniziale ad energie finite si ha che l'energia contenuta in una sfera di raggio qualsiasi R tende a zero al tendere di t all'infinito.

Veniamo ora ad analizzare le soluzioni di (20) e (21) con dato iniziale nullo.

Dalle formule dei potenziali integrali si ha

$$\varphi(x, t) = \int_{|x-x'| \leq ct} \frac{\rho(x' - q(t - \frac{|x-x'|}{c}))}{|x-x'|} d^3 x' \quad (25)$$

$$A(x, t) = \frac{1}{c} \int_{|x-x'| \leq ct} \frac{\dot{q}(t - \frac{|x-x'|}{c}) \rho(x' - q(t - \frac{|x-x'|}{c}))}{|x-x'|} d^3 x' \quad (26)$$

Assumiamo ora che $\forall t$ si abbia

$$|q(t)| \leq \bar{V} < \infty \quad (24).$$

Osservazione L'equazione (26) è sicuramente
vera se la particella soddisfa all'equazione
di Lorentz con in più una forza meccanica
di potenziale $V(q)$ illimitata, cioè t.c.

$$V(q) \rightarrow +\infty \text{ se } |q| \rightarrow +\infty.$$

Ciò segue dalla conservazione dell'energia. \square

Cominciamo ora ad analizzare (25). Vogliamo
approssimare tale espressione trascurando tutte le
correzioni dovute al fatto che il raggio ρ della
particella (al ripeto delle cariche) è non nullo.

Si denoti

$$t' = t - \frac{|x - x'|}{c} \quad (27)$$

e si osservi che $\mathcal{O}(|x' - q(t')|)$ è diverso da
zero solo se $|x' - q(t')| < \rho$, da cui segue che

$$x' = q(t') + \mathcal{O}(\rho) \quad (28)$$

in tutto il dominio di integrazione.

Segue

$$|x - x'| = |x - q(t') - (x' - q(t'))| = |x - q(t')| + \mathcal{O}(\rho)$$

(29)

Sostituendo in (27) si ha quindi

$$t' = t - \frac{|x - q(t')|}{c} + o(\alpha)$$

che mostra come a meno di correzioni di ordine α t' possa essere definita da

$$t' = t - \frac{|x - q(t')|}{c} \quad (30)$$

che mostra come in tale approssimazione il tempo ritardato t' né funzione dei soli t ed x .

Sostituendo in (25) si trova, trascurando ancora quantità di ordine α ,

$$\varphi(x, t) = \int_{|x - x'| \leq ct} \frac{\odot(x' - q(t'))}{|x - q(t')|} d^3 x' =$$

$$= \frac{1}{|x - q(t)|} \int_{|x - x'| \leq ct} \odot(x' - q(t)) d^3 x' =$$

$$= \frac{1}{|x - q(t)|} \int_{|x - (x'' + q(t))| \leq ct} \odot(x'') d^3 x''$$

Mostriamo che se $t > \frac{|x| + 2(K+e)}{c}$ allora
 il dominio di integrazione contiene
 l'intero supporto di \mathcal{D} e quindi si
 trova

$$\varphi(x, t) = \frac{e}{|x - q(t')|},$$

dove

$$e = \int_{\mathbb{R}^3} \mathcal{D}(x'') dx''.$$

Infatti, da (24) e da $|x''| < a$ segue
 $|x'' + q(t')| \leq K + a$. Ma la sfera di centro
 x e raggio $|x + 2(K+a)|$ (dominio di
 integrazione) contiene l'intera sfera
 di raggio $K+a$, quindi anche il supporto
 di \mathcal{D} .

Abbiamo quindi mostrato che nell'espression
 mezione $a \ll 1$ si ha

$$\varphi(x, t) = \frac{e}{|x - q(t')|} \quad (31)$$

dove t' è definito da

(30). Analogamente a' torce

$$A(x, t) = \frac{\dot{q}(t') e}{|x - q(t')|} \quad (32)$$

Le espressioni (31) e (32) sono dette potenziali di Liénard-Wiechert e rappresentano il potenziale di una particella nel limite puntiforme.

Si osserva che in particolare (31) corrisponde al potenziale elettrostatico di una particella puntiforme che si trova in $q(t')$, cioè nel punto in cui si trovano le particelle al tempo t' , cioè esattamente quel punto t.c. Le due distanze x è quello percorso dalla luce nel tempo $t - t'$, cioè la luce (il campo) deve avere il tempo necessario a propagarsi da $q(t')$ a x .

Ci proponiamo ora di calcolare il flusso del vettore di Poynting attraverso una sfera di raggio R , quando $R \gg \lambda$.

Anche in questo calcolo teniamo solo il termine dominante, cioè il 1°

termini dello sviluppo di \vec{E} e \vec{B} in (23)

$$\frac{1}{R}$$

Per cominciare approssimiamo (quando $|x|=R$)

$$|x - q(t')| \approx |x| ,$$

da cui, sostituendo nella definizione di t'

$$t' = t - \frac{|x - q(t')|}{c} \approx t - \frac{|x|}{c}$$

e sostituendo nei potenziali di Liénard

Wiechert

$$\varphi(x, t) = \frac{e}{|x|} , \quad (33)$$

$$A(x, t) = \frac{e \dot{q}(t - \frac{|x|}{c})}{c |x|} . \quad (34)$$

Prima di calcolare i campi si overriderà che

$$\partial_i |x| = \partial_i \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2} = \frac{x_i}{|x|} ,$$

da cui

$$E_i(x, t) = -\partial_i \varphi - \frac{1}{c} \frac{\partial A_i}{\partial t} =$$

$$= \frac{e x_i}{|x|^3} - \frac{1}{c^2} \frac{\ddot{q}(t - \frac{|x|}{c})}{|x|} \approx -\frac{e}{c^2} \frac{\ddot{q}(t - \frac{|x|}{c})}{|x|}$$

Dove n è trascurato il primo termine che decade come $\frac{1}{R^2}$ mentre n è tenuto il secondo che decade solo come $\frac{1}{R}$.

Si ha poi

$$\partial_i A_j = \frac{e}{c} \partial_i \left[\frac{\dot{q}_j(t - \frac{|x|}{c})}{|x|} \right] =$$

$$= \frac{e}{c} \left[-\frac{x_i}{|x|^3} \dot{q}_j(t - \frac{|x|}{c}) - \frac{1}{|x|} \ddot{q}_j(t - \frac{|x|}{c}) \frac{x_i}{c|x|} \right]$$

$$\approx -\frac{e}{c^2} \frac{x_i}{|x|^2} \ddot{q}_j(t - \frac{|x|}{c})$$

dove n è trascurato il termine proporzionale

$$\text{a } \frac{1}{R^2}.$$

Si ha dunque

$$\vec{B} = \text{rot} A = \nabla \wedge A = -\frac{e}{c^2} \frac{\vec{x} \wedge \ddot{q}(t - \frac{|\vec{x}|}{c})}{|\vec{x}|^2}$$

e quindi

$$\vec{S} = c \frac{\vec{E} \wedge \vec{B}}{4\pi} = + \frac{e^2}{c^3 4\pi} \frac{\ddot{q} \wedge (\vec{x} \wedge \ddot{q})}{|\vec{x}|^3},$$

da cui, usando la formula del doppio prodotto vettoriale

$$\vec{a} \wedge (\vec{b} \wedge \vec{c}) = \vec{b}(\vec{a} \cdot \vec{c}) - \vec{c}(\vec{a} \cdot \vec{b})$$

si trova

$$\vec{S} = \frac{e^2}{c^3 4\pi} \left[\frac{\vec{x} \ddot{q}^2 - \ddot{q}(\vec{x} \cdot \ddot{q})}{|\vec{x}|^3} \right]$$

done \ddot{q} è valutato in $t' = t - \frac{|\vec{x}|}{c}$.

Infine vorremmo calcolare la quantità di energia che esce da una sfera di raggio R nell'unità di tempo, cioè il flusso di \vec{S} attraverso tale sfera.

Esso è dato da

$$\Phi_R = \int_{\partial B_R} \vec{S} \cdot \vec{n} \, d\sigma = \frac{e^2}{R^3 c^3 4\pi} \left[\overset{\circ\circ}{\dot{q}}^2 \int_{\partial B_R} \vec{x} \cdot \vec{n} \, d\sigma - \int_{\partial B_R} (\overset{\circ\circ}{\dot{q}} \cdot \vec{n}) (\vec{x} \cdot \overset{\circ\circ}{\dot{q}}) \, d\sigma \right]$$

dove si è usato che $\overset{\circ\circ}{\dot{q}}(t - \frac{R}{c})$ è costante su ∂B_R .

Perché per una sfera $\vec{n} = \vec{e}_r$ si ha $\vec{x} \cdot \vec{n} = R$

e $\overset{\circ\circ}{\dot{q}} \cdot \vec{n} = \frac{\vec{x} \cdot \overset{\circ\circ}{\dot{q}}}{R}$, da cui

$$\Phi_R = \frac{e^2}{R^3 c^3 4\pi} \left[\overset{\circ\circ}{\dot{q}}^2 R \int_{\partial B_R} 1 \, d\sigma - \frac{1}{R} \int_{\partial B_R} (\overset{\circ\circ}{\dot{q}} \cdot \vec{x})^2 \, d\sigma \right] =$$

$$= \frac{e^2}{c^3} \overset{\circ\circ}{\dot{q}}^2 - \frac{e^2}{c^3 R^4 4\pi} \int_{\partial B_R} (\overset{\circ\circ}{\dot{q}} \cdot \vec{x})^2 \, d\sigma.$$

Per calcolare tale integrale conviene introdurre un sistema di om. cartesiane in cui $\overset{\circ\circ}{\dot{q}}$ abbia la direzione di \vec{e}_z , allora, usando le corrispondenti coordinate sferiche si ha

$$(\overset{\circ\circ}{\dot{q}} \cdot \vec{x})^2 = \overset{\circ\circ}{\dot{q}}^2 z^2 = \overset{\circ\circ}{\dot{q}}^2 R^2 \cos^2 \vartheta$$

e quindi

$$\int_{\partial B_R} (\overset{\circ\circ}{\dot{q}} \cdot \vec{x})^2 \, d\sigma = R^2 R^2 \int_0^\pi d\vartheta \sin \vartheta \cos^2 \vartheta \int_0^{2\pi} d\varphi =$$

$$= R^4 2\pi \left[-\frac{\cos^3 \vartheta}{3} \right]_0^\pi = \frac{4\pi R^4}{3},$$

(27)

da cui

$$\Phi_R = \frac{2}{3} \frac{e^2}{c^3} \ddot{q}^2(t')$$

$$t' = t - \frac{R}{c}$$

cioè il flusso è indipendente da R e proporzionale all'accelerazione delle cariche al quadrato, ma valutato al tempo ritardato.

Ciò si interpreta come il fatto che la particella irradia energia in modo proporzionale al quadrato della propria accelerazione.

Tenendo conto della conservazione dell'energia si può dunque pensare che la particella irradia energia, o più precisamente l'energia contenuta in una sfera diminuisce sempre

e utilizzando l'energia come funzione (28)
di Lyapunov si può concludere che la
particella non si ferma nei punti di
minimo del potenziale.

Se ad esempio una particella carica è
soggetta ad una forza armonica allora
essa non potrà muoversi su orbite circolari
perché la sua energia deve diminuire
e va a cadere sul punto d'equilibrio.

Segue che una dimostrazione
rigorosa di queste affermazioni è
alquanto delicata, ed è stata ottenuta
solo recentemente.

Alcune identità Vettoriali

(A1)

Vole

$$(A.1) \quad \boxed{\vec{X} \cdot \text{rot} \vec{Y} - \vec{Y} \cdot \text{rot} \vec{X} = \text{div} (\vec{Y} \wedge \vec{X})}$$

Infatti, indicando con

$$\varepsilon^{kjl} = \begin{cases} 0 & \text{se } (k, j, l) \text{ non è una permutazione di } (1, 2, 3) \\ |\sigma| & \text{se } (k, l, j) = \sigma(1, 2, 3) \text{ (1 se } \sigma \text{ è una permutazione pari -1, altrimenti)} \end{cases}$$

si ha

$$(\text{rot} \vec{Y})^k = \varepsilon^{kjl} \partial_l Y_j$$

dove si è sottinteso la somma su l, j . Quindi

$$\vec{X} \cdot \text{rot} \vec{Y} = X_k \varepsilon^{kjl} \partial_l Y_j \quad (\text{somma sottintesa})$$

e quindi

$$\vec{X} \cdot \text{rot} \vec{Y} - \vec{Y} \cdot \text{rot} \vec{X} = \varepsilon^{kjl} X_k \partial_l Y_j - \varepsilon^{jlk} Y_j \partial_l X_k =$$

$$= \varepsilon^{kjl} X_k \partial_l Y_j + \varepsilon^{kjl} Y_j \partial_l X_k =$$

$$= \varepsilon^{kjl} (X_k \partial_l Y_j + Y_j \partial_l X_k) = \varepsilon^{kjl} \partial_l X_k Y_j =$$

$$= -\varepsilon^{lkj} \partial_l X_k Y_j = -\partial_l (\varepsilon^{lkj} X_k Y_j) =$$

$$= -\text{div} (\vec{X} \wedge \vec{Y}) = \text{div} (\vec{Y} \wedge \vec{X})$$

□

$$[\text{rot}(\text{rot} X)]^k = \varepsilon^{klj} \partial_e [\text{rot} X]_j =$$

142

$$= \varepsilon^{klj} [\partial_e \varepsilon^{jim} \partial_i X_m] = \varepsilon^{klj} \varepsilon_{jin} [\partial_e \partial_i X_n] \quad (A.2)$$

dove ho definito $\varepsilon_{jin} = \varepsilon^{jine}$.

Ora vale

$$\varepsilon^{klj} \varepsilon_{jin} = \delta_{in}^k \delta_n^e - \delta_n^k \delta_{in}^e,$$

da cui (A.2) è uguale a

$$\delta_{in}^k \delta_n^e \partial_e \partial_i X_m - \delta_n^k \delta_{in}^e \partial_e \partial_i X_n =$$

$$= \partial_k \partial_n X_m - \partial_i \partial_i X_k = [\text{grad div } X]_k - [\Delta X]_k$$

e quindi

$$\boxed{\text{rot rot } X = \text{grad div } X - \Delta X} \quad (A.3)$$

$$\bullet \boxed{\text{Se } \text{rot } X = 0 \Rightarrow \exists \varphi : X = -\text{grad } \varphi} \quad (A.4)$$

(teor di Schwartz)

$$\bullet \boxed{\text{Se } \text{div } X = 0 \Rightarrow \exists \vec{A} : X = \text{rot } \vec{A}} \quad (A.5)$$

Non dimostrerò lo ricorrendo ma
 darò una spiegazione euristica di (A4) e
 (A5).

Si sviluppi $\vec{X}(\vec{x})$ in trasformata
 di Fourier, così si consideri la
 funzione $\hat{X}(\vec{k})$ t.c.

$$\vec{X}(\vec{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int_{\mathbb{R}^3} \hat{X}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\cdot\vec{x}} d^3k$$

allora si ha

$$\partial_j \vec{X}(\vec{x}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int_{\mathbb{R}^3} i k_j \hat{X}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\cdot\vec{x}} d^3k,$$

da cui

$$\text{div } X = \sum_j \partial_j X^j = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int_{\mathbb{R}^3} i \vec{k} \cdot \hat{X}(\vec{k}) e^{i\vec{k}\cdot\vec{x}} d^3k$$

Da cui segue che se $\text{div } X = 0$
 allora $\forall \vec{k}$ la nostra trasformata di Fourier
 soddisfa a

$$\vec{k} \cdot \hat{X}(\vec{k}) = 0$$

così $\hat{X}(\nu) \perp \vec{\nu}$. Quindi, per ogni ν fissato esiste $\hat{A}(\nu)$ t.c.

$$\hat{X}(\nu) = i\vec{\nu} \wedge \hat{A}(\nu),$$

da cui

$$\vec{X}(x) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int i\vec{\nu} \wedge \hat{A}(\nu) e^{i\nu x} d^3\nu =$$

$$= \text{rot } A.$$

Questa non è una dimostrazione perché non ho controllato nulla sulla dipendenza da $\vec{\nu}$ di $\hat{A}(\nu)$.