

1) Per verificare che $p(x) = -x^3 + x^2 - x + 1$ e $q(x) = x^3 - x^2 - x - 2 \in \mathbb{R}[x]$ sono primi tra loro si possono usare due strade (alternative):

A) usare l'algoritmo euclideo delle divisioni successive per mostrare che $\text{MCD}(p(x), q(x)) = 1$

$$\begin{array}{r|l} -x^3 + x^2 - x + 1 & x^3 - x^2 - x - 2 \\ x^3 - x^2 - x - 2 & -1 \text{ proziente} \\ \hline -2x - 1 & \text{resto} \end{array}$$

$$\begin{array}{r|l} x^3 - x^2 - x - 2 & -2x - 1 \\ -x^3 + \frac{1}{2}x^2 & \\ \hline -\frac{3}{2}x^2 - x - 2 & \\ \frac{3}{2}x^2 + \frac{3}{4}x & \\ \hline -\frac{1}{4}x - 2 & \\ \frac{1}{4}x + \frac{1}{8} & \\ \hline -\frac{15}{8} & \text{resto} \end{array}$$

Ovviamente a questo punto $-2x-1$ è divisibile per $-\frac{15}{8}$ che quindi è un M.C.D. di $p(x)$ e $q(x)$, con cui tutti gli elementi non nulli di \mathbb{R} , in particolare 1.

B) Scomporre i due polinomi in fattori primi e mostrare che $p(x)$ e $q(x)$ non hanno fattori in comune.

$$p(x) = x^2(-x+1) - x+1 = (x^2+1)(1-x)$$

$$q(x) = (x-2)(x^2+x+1)$$

poiché $q(2) = 8 - 4 - 2 - 2 = 0$ e

$$\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & -1 & -2 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \\ \hline 1 & 1 & 1 & 0 \end{array}$$

I fattori di 2° grado sono irriducibili poiché $\Delta(x^2+1) = -4 < 0$ e $\Delta(x^2+x+1) = 1-4 = -3 < 0$.

Quindi $p(x)$ e $q(x)$ non hanno fattori comuni.

Passando agli stessi polinomi in $\mathbb{Z}_5[x]$ osserviamo che il polinomio $p(x)$ si può ancora scomporre come $(x^2+1)(1-x)$ ma in questo caso x^2+1 non è irriducibile poiché valutato in $[2]$ vale $[2]^2 + [1] = [5] = [0]$, con come valutato in $[2] = [3]$.

Quindi $p(x) = (1-x)(x-2)(x+2)$ e (anche senza aver già scomposto in precedenza $q(x)$) si verifica che $q(2) = 8 - 4 - 2 - 2 = 0$: quindi per il teor. di Ruffini $(x-2)$ è un fattore di $q(x)$, cioè $p(x)$ e $q(x)$ hanno almeno un fattore primo in comune.

Si vede che $q(-2) = -8 - 4 + 2 - 2 = -12 \equiv 3 \pmod{5}$
 $q(1) = 1 - 1 - 1 - 2 = -3 \equiv 2 \pmod{5}$ } i due polinomi non hanno altri fattori in comune

(questa osservazione non è richiesta.)

Volendo invece risolvere il problema come in (A), osservare che in \mathbb{Z}_5 il primo resto diventa $3x+4$ e il divisore diventa $x^3+4x^2+4x+3 \Rightarrow$

$$\begin{array}{r|l} x^3 + 4x^2 + 4x + 3 & 3x + 4 \\ -x^3 - 3x^2 & \\ \hline x^2 + 4x + 3 & \\ -x^2 - 3x & \\ \hline x + 3 & \\ -x - 3 & \text{resto zero} \end{array}$$

e quindi $3x+4$ è fattore comune !!

2) a) La relazione A rappresentata da $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ NON è riflessiva poiché

l'elemento di posto $(5,5)$ è diverso da 0 cioè z non è in relazione con z stesso.

b) La relazione B rappresentata da $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ è antisimmetrica poiché in B

gli elementi non nulli che non appartengono alla diagonale sono in posizioni $(2,3), (3,1), (4,5), (5,3)$ e nelle posizioni simmetriche rispetto alla diagonale $(3,2), (1,3), (5,4), (3,5)$ compaiono zero; cioè ad es. $w \in Bx$ ma $x \notin Bw$.

c) La matrice di incidenza di BoA è $AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \oplus 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \oplus 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} =$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

poiché in una matrice booleana $1 \oplus 1 = 1$. Visto che ogni riga contiene 1 e 1 solo elemento 1 si conclude che BoA è una applicazione di X in \bar{x} (per ogni elem. di X ce n'è uno e uno solo in X con cui è in relazione);

$$BoA = \begin{pmatrix} v & w & x & y & z \\ v & z & v & z & v \end{pmatrix}$$

3) $X = \{A \in M_2(\mathbb{Z}) \mid AA^T = I\}$; $f: (X, \cdot) \rightarrow (\{1, -1\}, \cdot)$ definito da $f(A) = \det A$

a) $\text{ker } f = \{A \in X \mid \det A = 1\}$; poiché le matrici A devono essere

tali che $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, cioè $\begin{cases} a^2 + b^2 = 1 \\ ac + bd = 0 \\ c^2 + d^2 = 1 \end{cases}$ e a elementi interi

può succedere solo una delle seguenti cose:

- $a = \pm 1, b = 0 \Rightarrow ac = 0$ e quindi $c = 0 \Rightarrow d^2 = 1$, cioè $d = \pm 1$

e corrispondentemente si hanno le matrici

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

- $a = 0, b = \pm 1 \Rightarrow bd = 0$ e quindi $d = 0 \Rightarrow c^2 = 1$ cioè $c = \pm 1$

e corrispondentemente si hanno le matrici

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Ciò X è un gruppo di ordine 8 e i suoi elementi tali che $\det A = 1$

sono $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$; questo è

il nucleo di f che coerentemente col fatto che f è suriettiva e che l'ordine dell'immagine è 2) ha ordine $8/2 = 4$.

b) L'insieme delle preimmagini di -1 è il laterale di $\text{ker } f$ mediante uno degli elem. con $\det = -1$: $\text{ker } f \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$.

4) L'applicazione lineare $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ è rappresentata rispetto alle basi $\{\underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3\}$ nel dominio e $\{\underline{e}_1, \underline{e}_2, \underline{e}_3\}$ nel codominio da

$$F = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

poiché $f(\underline{a}_1) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $f(\underline{a}_2) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $f(\underline{a}_3) = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Per trovare la matrice rappresentativa di f rispetto alle basi $\{\underline{e}_1, \underline{e}_2, \underline{e}_3\}$ tanto nel dominio che nel codominio basta moltiplicare F a destra per A^{-1} ove $A = (\underline{a}_1 | \underline{a}_2 | \underline{a}_3)$. Calcolo A^{-1}

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 2 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 1 \end{array} \right) \quad \text{quindi } A^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$FA^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 2 & -3 \\ -3 & 2 & -3 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{è la matrice richiesta.}$$

5) $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ a & a & -a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ ha equazione caratteristica $\begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 & 0 \\ a & a-\lambda & -a \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{vmatrix} = 0$

cioè $(1-\lambda)[(1-\lambda)(a-\lambda)-a] = (1-\lambda)(\lambda^2 - (1+a)\lambda) = 0$

e quindi ha autovalori $\lambda = 0, \lambda = 1, \lambda = 1+a$.

Se i 3 autovalori sono distinti, cioè se $1+a \neq 0$ e $1+a \neq 1$, cioè se $a \neq 0, -1$ allora è certamente diagonalizzabile.

Se $a = 0, \lambda = 1$ ha molteplicità algebrica 2 e le soluzioni del sistema

$$\begin{pmatrix} 1-1 & 1 & 0 \\ 0 & 0-1 & 0 \\ 0 & 0 & 1-1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{cioè } \begin{cases} y=0 \\ y=0 \\ z=0 \end{cases}$$

sono i vettori della forma $\begin{pmatrix} h \\ 0 \\ k \end{pmatrix} \Rightarrow$ l'autospazio ha dimensione 2 (cioè la molteplicità algebrica è uguale a quella geometrica) \Rightarrow la matrice è diagonalizzabile.

Se $a = -1, \lambda = 0$ ha molteplicità algebrica 2 e le sol. del sistema

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{cioè } \begin{cases} x+y=0 \\ -x-y+z=0 \\ z=0 \end{cases}$$

sono i vettori della forma $\begin{pmatrix} h \\ -h \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$ l'autospazio ha dimensione 1 \Rightarrow la molteplicità algebrica è strettamente maggiore di quella geom \Rightarrow la matrice non è diagonalizzabile.

Se $a=1$ i 3 autovalori distinti sono $\lambda=0, 1, 2$; corrispondentemente

$$\lambda=0 : \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} y=-x \\ z=0 \end{cases} : \text{autovettori } \begin{pmatrix} h \\ -h \\ 0 \end{pmatrix}, h \in \mathbb{R}^*$$

$$\lambda=1 : \begin{pmatrix} 1-1 & 1 & 0 \\ 1 & 1-1 & -1 \\ 0 & 0 & 1-1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} y=0 \\ x-z=0 \end{cases} : \text{autovettori } \begin{pmatrix} k \\ 0 \\ k \end{pmatrix}, k \in \mathbb{R}^*$$

$$\lambda=2 : \begin{pmatrix} 1-2 & 1 & 0 \\ 1 & 1-2 & -1 \\ 0 & 0 & 1-2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x-y=0 \\ x-y-z=0 \\ z=0 \end{cases} : \text{autovettori } \begin{pmatrix} e \\ e \\ 0 \end{pmatrix}, e \in \mathbb{R}^*$$

Quindi una base di autovettori è data da $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$