

# ARCHIESTA

1

Continuità in  $x=1$  della funzione:

$$\left\{ \begin{array}{l} 1 - \sqrt{2-x} \\ \ln x \end{array} \right. \quad x \in (0,1) \cup (1,+\infty)$$

$$d \quad x=1$$

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{1 - \sqrt{2-x}}{\ln x} = \frac{0}{0} \quad [x-1=t]$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1 - \sqrt{1-t}}{\ln(1+t)} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1/5 t}{t} = \frac{1}{5}$$

per  $t \rightarrow 0$   $\ln(1+t) \sim t$   
 per  $t \rightarrow 0$   $(1-t)^{1/5} - 1 \sim -\frac{1}{5}t$

Quindi la funzione è continua se  $d = \frac{1}{5}$

ORA, PROSEGUENDO I DISCORSI DI IERI SUI VETTORI!

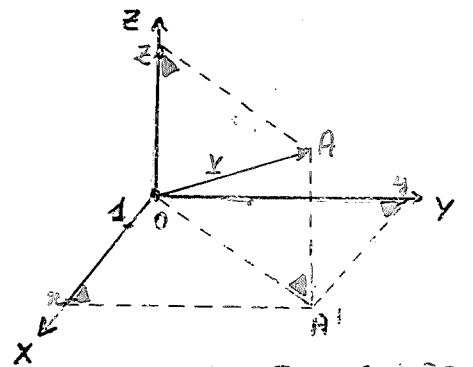
2

Modulo di  $\underline{v} = (x, y)$  :  $\sqrt{x^2 + y^2} \Rightarrow$

Distanza di B da C :  $|\underline{BC}| = \sqrt{(c-a)^2 + (d-b)^2}$

Vettori della base canonica:  $\underline{i} = (1, 0)$   $\underline{j} = (0, 1)$

Sistema di riferimento cartesiano ortogonale  
 monometrico nello spazio con orientazione



DESTORSA  
 VEDI PAG 3

$\underline{v} = \underline{OA} = (x, y, z)$   
 ... componenti di  $\underline{v}$   
 $|\underline{v}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$

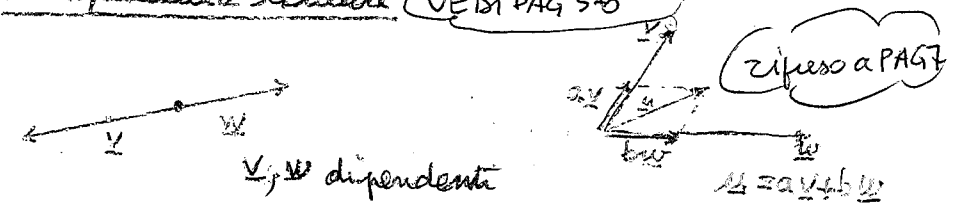
$\Rightarrow$  distanza tra 2 punti  
 $B = (b_1, b_2, b_3)$  e  $C = (c_1, c_2, c_3)$   
 $|\underline{BC}| = |(c_1 - b_1, c_2 - b_2, c_3 - b_3)|$   
 $= \sqrt{(c_1 - b_1)^2 + (c_2 - b_2)^2 + (c_3 - b_3)^2}$

Se  $\underline{v} = (v_1, v_2, v_3)$  ;  $\underline{w} = (w_1, w_2, w_3)$   
 $\underline{v} + \underline{w} = (v_1 + w_1, v_2 + w_2, v_3 + w_3)$   
 $t\underline{v} = (tv_1, tv_2, tv_3)$

Vettori della base canonica  $\underline{i} = (1, 0, 0)$ ,  $\underline{j} = (0, 1, 0)$ ,  $\underline{k} = (0, 0, 1)$   
 $(x, y, z) = (x, 0, 0) + (0, y, 0) + (0, 0, z) = x\underline{i} + y\underline{j} + z\underline{k}$

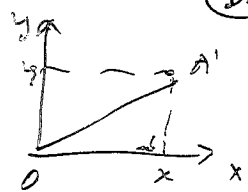
Combinazione lineare VEDI PAG 4

Indipendenza lineare VEDI PAG 56



$\underline{v}, \underline{w}$  dipendenti

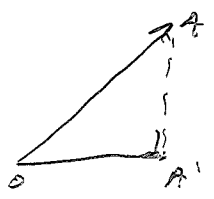
$a v + b w$



DA PAG 2

Spiegazione di come trovare  $|\vec{OA}|$  in  $\mathbb{R}^3$

$$|\vec{OA}'| = \sqrt{x^2 + y^2}$$



$$|\vec{OA}| = \sqrt{|\vec{OA}'|^2 + |\vec{AA}'|^2} = \sqrt{(x^2 + y^2) + z^2}$$

3

Dati  $n$  vettori  $\vec{v}_1 = (v_{11}, v_{12}, v_{13})$

$$\vdots$$

$$\vec{v}_n = (v_{n1}, v_{n2}, v_{n3})$$

4

di  $\mathbb{R}^3$  dico che  $\underline{w}$  è una loro comb. lineare tramite gli scalari  $a_1, \dots, a_n$  se

$$\underline{w} = a_1 \vec{v}_1 + \dots + a_n \vec{v}_n =$$

$$= (a_1 v_{11}, a_1 v_{12}, a_1 v_{13}) + \dots + (a_n v_{n1}, a_n v_{n2}, a_n v_{n3})$$

$$= (a_1 v_{11} + \dots + a_n v_{n1}, a_1 v_{12} + \dots + a_n v_{n2}, a_1 v_{13} + \dots + a_n v_{n3})$$

Esempio

$$\vec{v}_1 = (1, -3, 2)$$

$$\vec{v}_2 = (4, 3, 1)$$

$$\vec{v}_3 = (0, 1, -1)$$

Comb. lineare tramite  $a_1 = 2$ ,  $a_2 = -1$ ,  $a_3 = 5$

$$\underline{w} = 2(1, -3, 2) - 1(4, 3, 1) + 5(0, 1, -1) =$$

$$= (2, -6, 4) + (-4, -3, -1) + (0, 5, -5) =$$

$$= (-2, -4, -2)$$

ESERC: Equazione della superficie sferica con centro in  $(1, 2, 3)$  e raggio 1.  
SOLUZ.

I punti  $P(x, y, z)$  che stanno sulla sf. sferica devono avere distanza da  $A(1, 2, 3) = 1$

$$\vec{AP} = (x-1, y-2, z-3)$$

$$|\vec{AP}| = \sqrt{(x-1)^2 + (y-2)^2 + (z-3)^2} = 1$$

$$\Rightarrow (x-1)^2 + (y-2)^2 + (z-3)^2 = 1^2$$

I punti della sf. sono linearmente rappresentati da

$$(x-1)^2 + (y-2)^2 + (z-3)^2 \leq 1$$

## Dipendenza lineare / Indipendenza 5

DEF. 1.

Dato che  $v_1, v_2, \dots, v_n$  sono linearmente dipendenti se almeno uno di essi si può rappresentare come combinazione lineare degli altri:

$$\exists k \in \{1, \dots, n\} \text{ t.c. } v_k = a_1 v_1 + \dots + a_{k-1} v_{k-1} + a_{k+1} v_{k+1} + \dots + a_n v_n$$

o equivalentemente:

DEF. 2

esiste una comb. lineare

$$a_1 v_1 + \dots + a_n v_n$$

con non tutti i coefficienti  $a_1, \dots, a_n = 0$  che rappresenta il vettore nullo  $\underline{0}$  (in  $\mathbb{R}^3$ :  $\underline{0} = (0, 0, 0)$ ).

Problema:  $v_1 = (1, 1, 0)$ ,  $v_2 = (1, 0, 1)$ ,  $v_3 = (0, 1, 1)$

sono linearmente dipendenti?

SOLUZIONE:

$$\exists (a_1, a_2, a_3) \neq (0, 0, 0) \text{ t.c.}$$

$$a_1 v_1 + a_2 v_2 + a_3 v_3 = (0, 0, 0)?$$

$$(a_1 + a_2, a_1 + a_3, a_2 + a_3) = (0, 0, 0)$$

$$\begin{cases} a_1 + a_2 = 0 \\ a_1 + a_3 = 0 \\ a_2 + a_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = -a_2 \\ -a_2 + a_3 = 0 \\ a_2 + a_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = -a_2 \\ a_2 = a_3 \\ 2a_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = 0 \\ a_2 = 0 \\ a_3 = 0 \end{cases}$$

Quindi visto che l'unica soluzione del sistema è  $(a_1, a_2, a_3) = (0, 0, 0)$  i 3 vettori non sono linearmente dipendenti.

$$\begin{cases} a_1 + a_2 = 0 \\ a_1 - a_3 = 0 \\ a_2 + a_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = -a_2 \\ -a_2 - a_3 = 0 \\ a_2 + a_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = -a_2 \\ a_2 + a_3 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

In questo caso ci sono  $\infty$  soluzioni della forma:  $t(-1, 1, -1)$

Questo sistema nasce dall'aver considerato

$$(a_1 + a_2, a_1 - a_3, a_2 + a_3) = (0, 0, 0)$$

Ho visto che:

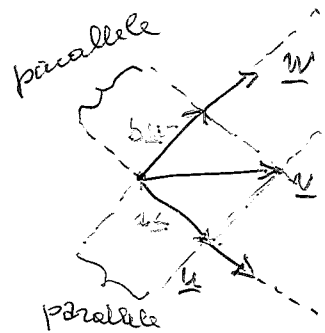
$$a_1(1, 1, 0) + a_2(1, 0, 1) + a_3(0, -1, 1) = (0, 0, 0)$$

è risolubile da una terna  $\neq (0, 0, 0)$

$\Rightarrow (1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, -1, 1)$  sono linearmente dipendenti.

In  $\mathbb{R}^3$ , 3 vettori sono dipendenti se sono sullo stesso piano.

In  $\mathbb{R}^3$  4 vettori sono sempre dipendenti.



Posso sempre  $v$  lungo le due direzioni individuate da  $u$  e  $w$ !

$$v = a u + b w$$

nel piano ogni punto ha un'infinità di rappresentazioni

ES1 PAG 9

$$v = (1, 2, 3), w = (3, -1, 2) \quad \theta = \widehat{v, w} ?$$

$$v \cdot w = |v| |w| \cos \theta$$

$$\Rightarrow \cos \theta = \frac{v \cdot w}{|v| |w|} = \frac{(1, 2, 3) \cdot (3, -1, 2)}{\sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2} \cdot \sqrt{3^2 + (-1)^2 + 2^2}} = \frac{1 \cdot 3 + 2 \cdot (-1) + 3 \cdot 2}{\sqrt{14} \cdot \sqrt{14}} = \frac{3 - 2 + 6}{14} = \frac{1}{2}$$

$\theta \in [0, \pi]$  quindi posso applicare la funzione inversa arccos.

$$\theta = \arccos \frac{1}{2} = \frac{\pi}{3}$$

Prodotto scalare di due vettori  $v, w$

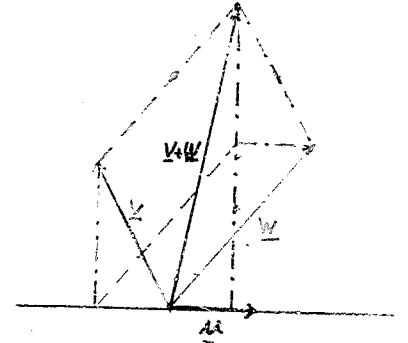
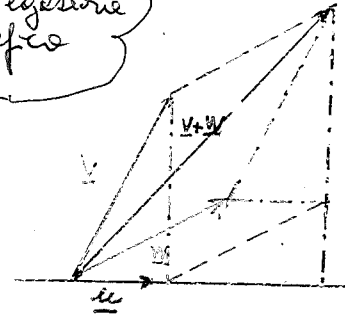
$$v \cdot w = |v| \cdot |w| \cos \alpha \quad \text{ovv. } \alpha = \widehat{v, w}, \alpha \in [0, \pi].$$

• commutativo

• distributivo:  $u \cdot (v + w) = u \cdot v + u \cdot w$

$v, u, v, w$

spiegazione grafica



$$|u| |v+w| \cos(\widehat{u, v+w}) \stackrel{\text{TESI}}{=} |u| |v| \cos(\widehat{u, v}) + |u| |w| \cos(\widehat{u, w})$$

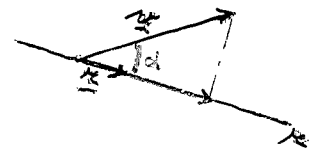
$$\forall t \in \mathbb{R}, \forall v, w : (t v) \cdot w = t (v \cdot w)$$

$$v \cdot v = |v| \cdot |v| \cos 0 = |v|^2$$

$$v \cdot w = 0 \text{ e } v \neq 0, w \neq 0 \Rightarrow v \perp w$$

ORTOGONALE

Proiezione di un vettore  $v$  su una retta  $r$  (COMPONENTE VETTORIALE  $v$ )



$$\left[ v \cdot \left( \frac{u}{|u|} \right) \right] \frac{u}{|u|}$$

Intermessi di componenti:

Se  $\underline{v} = (v_1, v_2)$  e  $\underline{w} = (w_1, w_2)$



$$\begin{aligned} \underline{v} \cdot \underline{w} &= (v_1 \underline{i} + v_2 \underline{j}) \cdot (w_1 \underline{i} + w_2 \underline{j}) = v_1 \underline{i} \cdot (w_1 \underline{i} + w_2 \underline{j}) + v_2 \underline{j} \cdot (w_1 \underline{i} + w_2 \underline{j}) \\ &= v_1 \underline{i} \cdot w_1 \underline{i} + v_1 \underline{i} \cdot w_2 \underline{j} + v_2 \underline{j} \cdot w_1 \underline{i} + v_2 \underline{j} \cdot w_2 \underline{j} = \\ &= v_1 w_1 (\underline{i} \cdot \underline{i}) + v_1 w_2 (\underline{i} \cdot \underline{j}) + v_2 w_1 (\underline{j} \cdot \underline{i}) + v_2 w_2 (\underline{j} \cdot \underline{j}) = \\ &= v_1 w_1 + 0 + 0 + v_2 w_2 = v_1 w_1 + v_2 w_2 \end{aligned}$$

Se  $\underline{v} = (v_1, v_2, v_3)$ ,  $\underline{w} = (w_1, w_2, w_3)$  :  $\underline{v} \cdot \underline{w} = v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3$

ES1. Trovare l'angolo tra i due vettori  $\underline{v} = (1, 2, 3)$  e  $\underline{w} = (3, -1, 2)$ :

$$1 \cdot 3 + 2 \cdot (-1) + 3 \cdot 2 = \underline{v} \cdot \underline{w} = |\underline{v}| \cdot |\underline{w}| \cos \alpha = \sqrt{1+4+9} \sqrt{9+1+4} \cos \alpha$$

$\Rightarrow \cos \alpha =$

In generale:

ES2. Trovare un vettore ortogonale a  $\underline{v} = (-1, 2, 1)$  e

o  $\underline{w} = (3, 1, 4)$  di modulo 1.

$\underline{u} = (x, y, z)$

$\underline{u} \perp \underline{v} \Leftrightarrow$

$\underline{u} \perp \underline{w} \Leftrightarrow$

$|\underline{u}| = 1$

ES3. I vettori  $\underline{u}, \underline{v}, \underline{w}$  dell'esercizio precedente

sono indipendenti?

Sì poiché  $\underline{u}$  non è combinazione con  $\underline{v}$  e  $\underline{w}$  (che non sono uno multiplo dell'altro)  $\Rightarrow$  si individuano 3 direzioni indipendenti.

Trovare  $\underline{u}$  ortogonali a  $\underline{v} = (-1, 2, 1)$  e

a  $\underline{w} = (3, 1, 4)$  e di modulo 1.

$\underline{u} = (x, y, z)$

$\underline{u} \perp \underline{v} \Leftrightarrow \underline{u} \cdot \underline{v} = 0$

$\underline{u} \perp \underline{w} \Leftrightarrow \underline{u} \cdot \underline{w} = 0$

$$\begin{cases} (x, y, z) \cdot (-1, 2, 1) = 0 \\ (x, y, z) \cdot (3, 1, 4) = 0 \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} -x + 2y + z = 0 \\ 3x + y + 4z = 0 \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{Sist. lineare omogeneo di} \\ \text{2 eq. in 3 incognite} \end{array}$$

$$\begin{cases} x = 2y + z \\ 6y + 3z + y + 4z = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x = 2y + z \\ 7y + 7z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = -t \\ y = -t \\ z = t \end{cases} \Rightarrow \text{i vettori che vanno bene hanno la forma } (x, y, z) = (-t, -t, t)$$

Il vettore di questo tipo ha modulo 1

$\Leftrightarrow \sqrt{(-t)^2 + (-t)^2 + t^2} = 1$

$3t^2 = 1$

$t^2 = \frac{1}{3} \quad \begin{cases} t = \frac{1}{\sqrt{3}} \\ t = -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{cases}$

$\Rightarrow$  Due vettori soluzione:

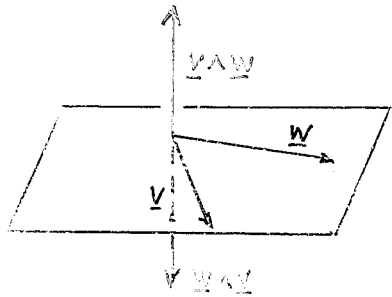
$(-\frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}})$  e  $(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}})$ .

Prodotto vettoriale di  $\underline{v}$  e  $\underline{w}$  nello spazio di dim. 3

11

12

- $|\underline{v} \wedge \underline{w}| = |\underline{v}| |\underline{w}| \sin \alpha$
- $\underline{v} \wedge \underline{w}$  ortogonale tanto a  $\underline{v}$  che a  $\underline{w}$
- $\underline{v}, \underline{w}, \underline{v} \wedge \underline{w}$  è una terna DESTROSA



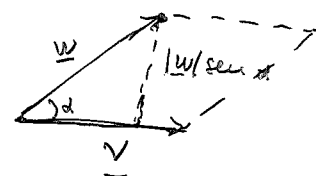
- anticommutativo  
 $\underline{w} \wedge \underline{v} = -\underline{v} \wedge \underline{w}$
- $(t\underline{v}) \wedge \underline{w} = t(\underline{v} \wedge \underline{w})$
- $\underline{v} \wedge \underline{v} = \underline{0}$
- distributivo  
 $\underline{u} \wedge (\underline{v} + \underline{w}) = \underline{u} \wedge \underline{v} + \underline{u} \wedge \underline{w}$

Geometricamente  $|\underline{v} \wedge \underline{w}| =$

$\underline{i} \wedge \underline{j} = \underline{k}, \quad \underline{j} \wedge \underline{k} = \underline{i}, \quad \underline{k} \wedge \underline{i} = \underline{j} \dots$

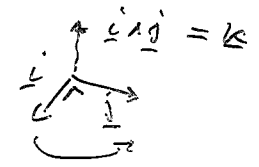
Dunque se  $\underline{v} = (v_1, v_2, v_3), \quad \underline{w} = (w_1, w_2, w_3)$

$\underline{v} \wedge \underline{w} = (v_1 \underline{i} + v_2 \underline{j} + v_3 \underline{k}) \wedge (w_1 \underline{i} + w_2 \underline{j} + w_3 \underline{k}) = \text{DISTR.}$   
 $= (v_2 w_3 - v_3 w_2) \underline{i} + (v_3 w_1 - v_1 w_3) \underline{j} + (v_1 w_2 - v_2 w_1) \underline{k}$



$|\underline{v} \wedge \underline{w}| = |\underline{v}| |\underline{w}| \sin \alpha$   
 = area del parallelogramma  
 con lati  $\underline{v}$  e  $\underline{w}$

$\underline{i} \wedge \underline{i} = \underline{0}, \quad \underline{j} \wedge \underline{j} = \underline{0}, \quad \underline{k} \wedge \underline{k} = \underline{0}$   
 $\underline{i} \wedge \underline{j} = \underline{k}, \quad \underline{j} \wedge \underline{k} = \underline{i}, \quad \underline{k} \wedge \underline{i} = \underline{j}$



Es 2 pag 5

$\underline{n} = \frac{\underline{v} \wedge \underline{w}}{|\underline{v} \wedge \underline{w}|}$  opposto il suo opposto