

Funzioni di PIÙ VARIABILI

Si hanno ogni volta che l'ESITO (dato in uscita) dipende non da 1 solo ma da 2 o PIÙ DATI DI INGRESSO

Es. 1 $V = k \frac{T}{P}$ (k costante > 0) : il volume di un gas perfetto dipende da temperatura e pressione

Es. 2 $a = b \cdot h$: l'area di un rettangolo dipende dalla sua base e dalla sua altezza.

PER ORA CONSIDERIAMO SOLO FUNZIONI DI DUE VARIABILI.

È essenziale, per sviluppare successivamente la teoria, **ORDINARE IN MODO UNIVOCO I DATI IN INGRESSO**, cioè decidere che una certa variabile è da considerare come la PRIMA, un'altra come SECONDA ecc. Ciò non comporta un giudizio di importanza!

Ad es. nel caso del gas perfetto posso pensare T come 1^a variabile e P come 2^a e allora scriverò

$$V = V(T, P)$$

o viceversa e allora scriverò $V = V(P, T)$. L'importante è che si resti fedeli alle scelte fatte.

Questa osservazione mette in luce che

l'insieme di definizione di una funzione di 2 variabili è un insieme di coppie ordinate di numeri reali, cioè un sottoinsieme E di \mathbb{R}^2 .

(similmente se le variabili sono $n \geq 2$, l'insieme di definizione della funzione è un s.i. E di \mathbb{R}^n)

Invece l'IMMAGINE di queste funzioni sarà ancora $\subseteq \mathbb{R}$.

FORMALMENTE:

Sia $E \subseteq \mathbb{R}^2$. Una funzione reale di due variabili reali con insieme di definizione E

$$f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$

è una corrispondenza che a OGNI $(x,y) \in E$ associa UNO E UN SOL NUMERO REALE $z = f(x,y)$

GRAFICO: in $Oxyz$ si considera $\{(x,y, f(x,y)) \mid (x,y) \in E\}$
 Nei casi più comuni è una superficie che rappresenteremo più semplicemente scrivendo: $z = f(x,y)$.

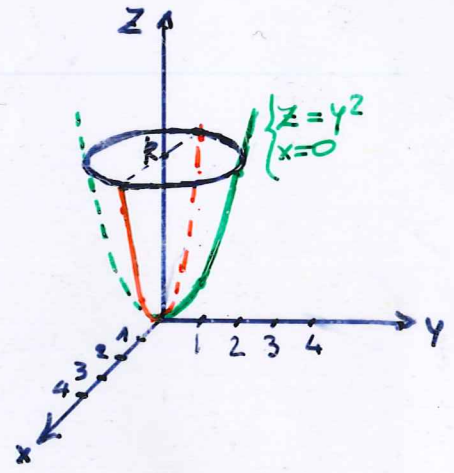
Es1 $z = x^2 + y^2$: definita su tutto \mathbb{R}^2 , a valori in $[0, +\infty)$

Per "vedere" il grafico osservo che

- 1) sezioni con piani $z = k$ ($k \geq 0$) danno luogo alle circonferenze $\begin{cases} x^2 + y^2 = k \\ z = k \end{cases}$
- 2) sezioni con i due piani coordinati $x=0$ e $y=0$ danno luogo rispettivamente alle parabole

$$\begin{cases} z = y^2 \\ x = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad \begin{cases} z = x^2 \\ y = 0 \end{cases}$$

... PARABOLOIDE DI ROTAZIONE INTORNO ALL'ASSE z .



Es. 2 $z = x^2 - y^2$: definita su \mathbb{R}^2 , a valori in \mathbb{R} .

Operando come sopra: PARABOLOIDE A SELLA

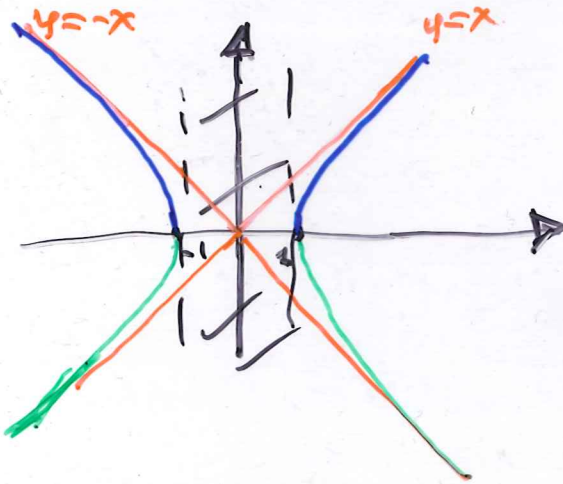
$$x^2 - y^2 = a^2 \quad a \neq 0$$

$$x^2 - y^2 = 1$$

$$x^2 = y^2 + 1$$

IPERBOLE EQUILATERA

$$y = \pm \sqrt{x^2 - 1}$$



$$\lim_{x \rightarrow +\infty} y = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} y = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x^2 - 1}}{x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{|x|}{x} = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{\sqrt{x^2 - 1}}{x} = -1$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt{x^2 - 1} - x = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x^2 - (x^2 - 1)}{\sqrt{x^2 - 1} + x} = 0$$

$$y' = \frac{2x}{2\sqrt{x^2 - 1}}$$

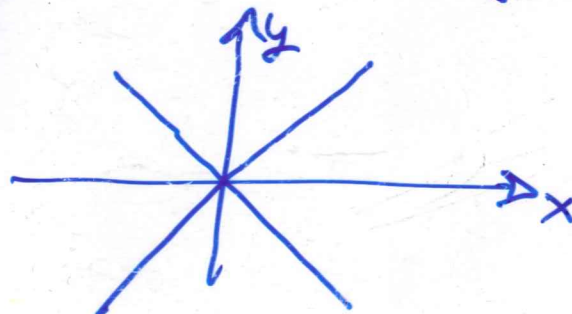
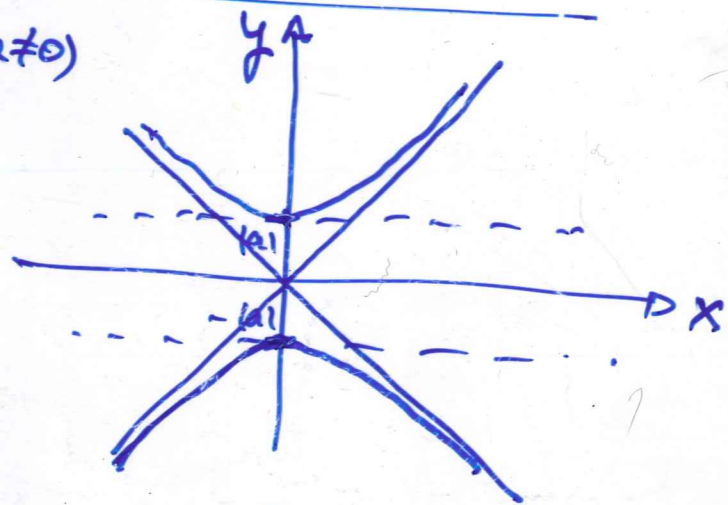
non è def in $x = \pm 1$

$$y' > 0 \quad \text{in } (1, +\infty)$$

$$< 0 \quad \text{in } (-\infty, -1)$$

$$x^2 - y^2 = -a^2 \quad ? (a \neq 0)$$

$$y^2 - x^2 = a^2$$



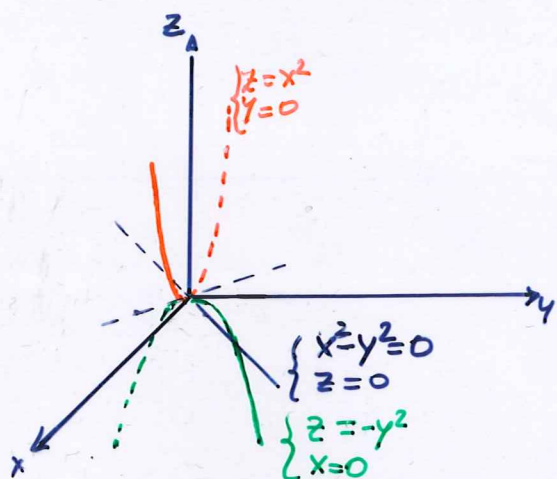
$$x^2 - y^2 = 0 \quad \Downarrow$$

$$(x - y)(x + y) = 0$$

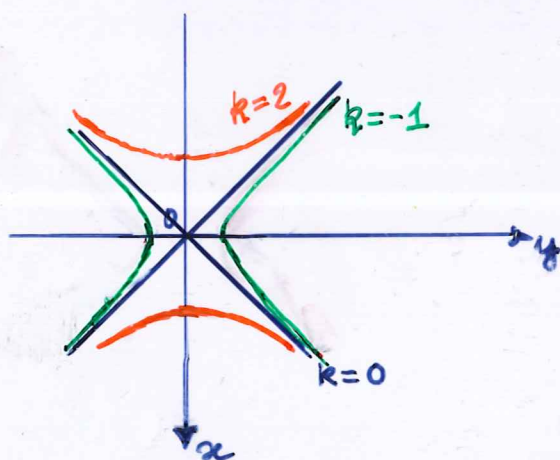


$$\sigma \quad x - y = 0$$

$$\sigma \quad x + y = 0$$



Non è facile leggere il grafico:
 conviene ad es. rappresentare
 la proiezione sul piano xoy
 delle curve che si ottengono
 per sezione con piani \perp
 asse z , della forma $z=k$



Si vede che per $k > 0$ le
 curve sono tutte disposte come
 l'iperbole rossa mentre per
 $k < 0$ sono disposte come
 l'iperbole verde e quindi
 in $(0,0)$ si viene a
 creare un'inseppitura
 (... dov'è l'azione? ... e
 le staffe?)

ES.3 $z = \sqrt{1-x^2-y^2}$: definita purché $1-x^2-y^2 \geq 0$.

Quindi $E = \{ (x,y) : x^2+y^2 \leq 1 \}$: cerchi di
 raggio 1
 i valori assunti sono contenuti in $[0,1]$

Si ha $f(x,y) = 0$ sul bordo (= circonferenza) di E

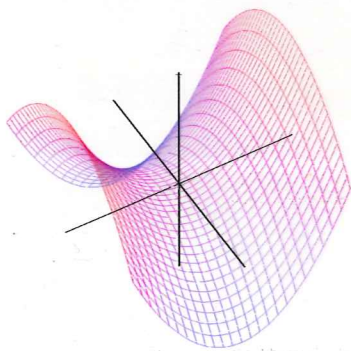
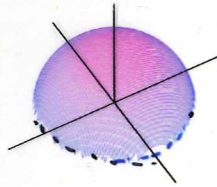
$$f(x,y) = 1 \quad \text{in } (0,0) \Rightarrow$$

$(0,0)$: punto di massimo per la funzione
 punti della circonferenza invece sono punti di minimo
 Il GRAFICO è una SEMISFERA.

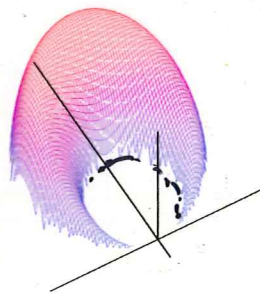
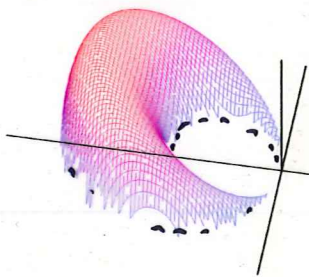
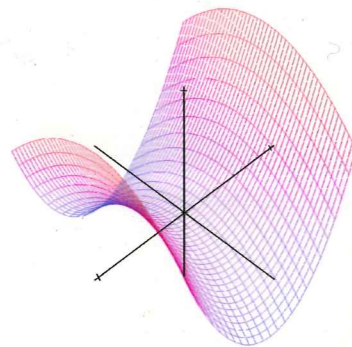
ES.4 $z = \sqrt{(x^2+y^2-2x)(4x-x^2-y^2)}$: definita purché
 $(x^2+y^2-2x)(4x-x^2-y^2) \geq 0$ cioè nei punti compresi
 tra le 2 circonferenze $(x-1)^2+y^2=1$ e $(x-2)^2+y^2=4$
 Sulle 2 circonferenze vale 0. Altrove > 0 . Ha un MAX.?

Funzioni di due variabili

$$f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$$



$$f(x, y) = x^2 - y^2$$



$$f(x, y) = \sqrt{(x^2 + y^2 - 2x)(4x - x^2 - y^2)}$$

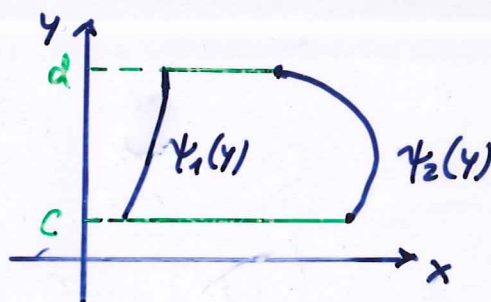
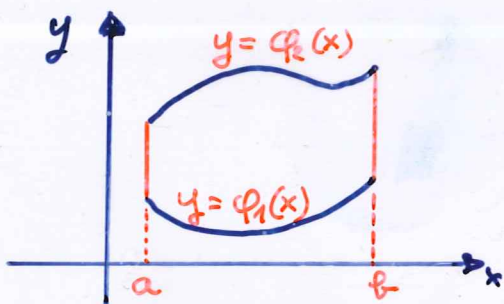
Cerchiamo di generalizzare la teoria vista in 1 variabile.

Anzitutto: come con funzioni di 1 variabile abbiamo ristretto l'attenzione a funzioni definite su intervalli (o loro unioni) qui la restringiamo a funzioni definite su "domini semplici" (o loro unioni finite) intendendo per dominio semplice un s.i. E di \mathbb{R}^2 del tipo

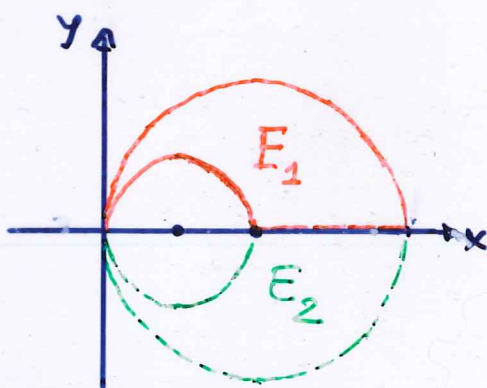
$$\left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid a < x < b \text{ e } \varphi_1(x) < y < \varphi_2(x) \text{ con } \varphi_1, \varphi_2 \right. \\ \left. \text{continue in } (a,b) \right\}$$

oppure

$$\left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid c < y < d \text{ e } \psi_1(y) < x < \psi_2(y) \text{ con } \psi_1, \psi_2 \right. \\ \left. \text{continue in } (c,d) \right\}$$



Nel caso dell'ultimo esempio.



l'insieme di definiz.
è unione di due
domini semplici
 E_1 ed E_2 del 1° tipo

Si dice che $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = L$ se e solo se

PER OGNI $\epsilon \in \mathbb{R}, \epsilon > 0$ esiste $\delta = \delta(\epsilon)$ ($\delta \in \mathbb{R}, \delta > 0$) tale che

se $0 < \sqrt{(x-a)^2 + (y-b)^2} < \delta$ allora $|f(x,y) - L| < \epsilon$.

Il concetto di limite è indipendente dal modo con cui il punto (x,y) si avvicina ad (a,b) . In particolare il limite se esiste è unico.

Es. 5 $f(x,y) = \frac{\text{sen} \sqrt{x^2+y^2}}{\sqrt{x^2+y^2}}$ per $(x,y) \rightarrow (0,0)$ tende a 1.

Infatti se passo in coordinate polari $(x = \rho \cos \theta, y = \rho \sin \theta)$ la funzione si riscrive $\frac{\text{sen} \rho}{\rho}$ ed è noto che

$$\lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{\text{sen} \rho}{\rho} = 1$$

... o, se si preferisce, fissato $\epsilon > 0$, esiste $\delta = \delta(\epsilon)$ t.c.

se $\rho = \sqrt{x^2+y^2} < \delta$ si ha $\left| \frac{\text{sen} \sqrt{x^2+y^2}}{\sqrt{x^2+y^2}} - 1 \right| = \left| \frac{\text{sen} \rho}{\rho} - 1 \right| < \epsilon$.

Es. 6 $f(x,y) = \frac{2xy}{x^2+y^2}$ è definita in $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\}$ e

$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x,y)$ non esiste.

Per convincercene studiamo $f(x,y)$:

- 1) assume gli stessi valori in (x,y) e in $(-x,-y)$
- 2) " valori opposti in (x,y) e in $(x,-y)$ (o $(-x,y)$)

Quindi ci limitiamo a considerare

$$E = \{ (x,y), x \geq 0, y \geq 0 \text{ con } (x,y) \neq (0,0) \}$$

- 3) $2xy \leq x^2+y^2$ in $E \Rightarrow 0 \leq f(x,y) \leq 1$ in E
 e $f(x,y) = 0$ sui semiasse delle x e delle y positive
 $f(x,y) = 1$ se $x=y$

Già questo basta a dire che il limite proposto non esiste: infatti se mi muovo verso $(0,0)$ lungo la direzione degli assi, essendo $f(x,0) = f(0,y) = 0$ trovo come CANDIDATO LIMITE: 0;

se invece mi muovo lungo $y=x$, essendo $f(x,x) = 1$, trovo come CANDIDATO LIMITE: 1. Sono diversi: IL LIMITE non c'è.

VERIFICARE CHE $\forall k \in [0,1)$ c'è una coppia di semirette (simmetriche rispetto a $y=x$) del 1° quadrante sulle quali $f(x,y) = k$.

$$f(x,y) = \frac{2xy}{x^2+y^2} \quad \text{se } (x,y) \neq (0,0)$$

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

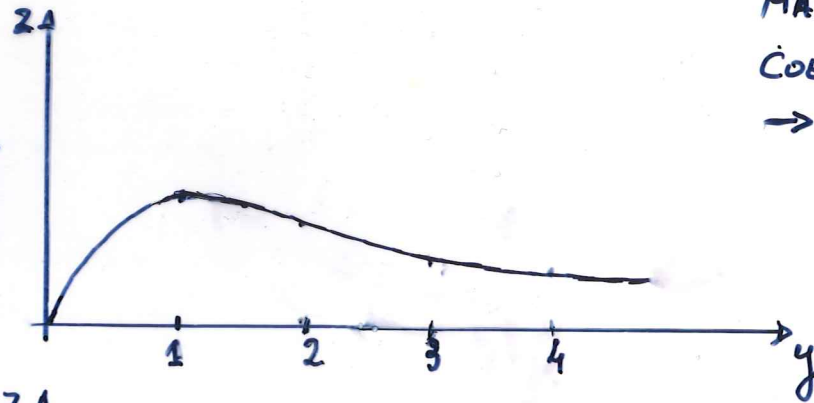
$$f(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta) = \sin 2\theta$$

SEZIONI
PARALLELE
A YOZ

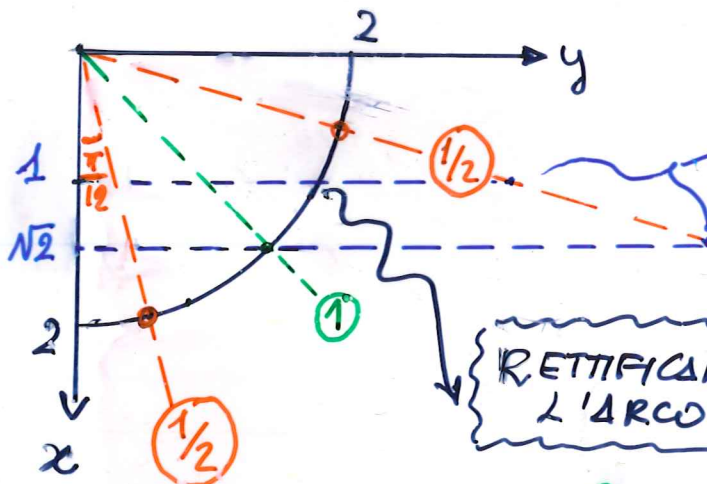
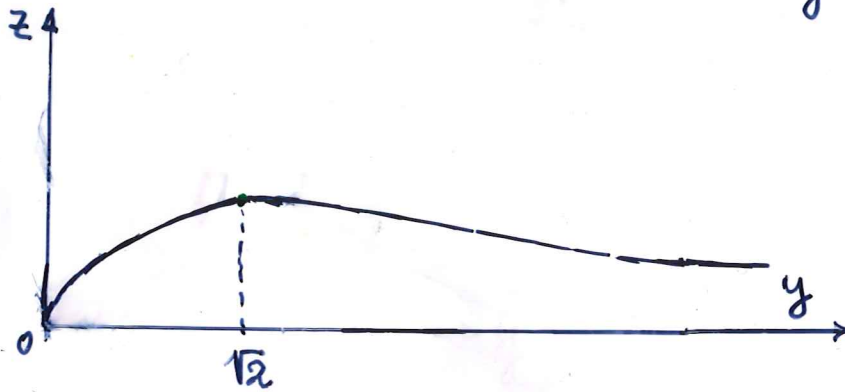
$$f(a,y) = \frac{2ay}{a^2+y^2} \quad (a \neq 0); \quad f_y(a,y) = \frac{2a(a^2-y^2)}{a^2+y^2}$$

MAX in $x=a$ (VAL=1)
COEFF ANG. TANG
 $\rightarrow 2a$ in $y \rightarrow 0$

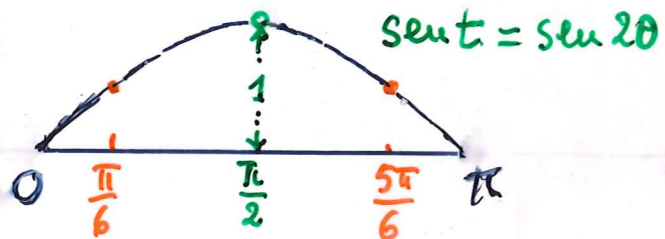
$$x=1$$



$$x=\sqrt{2}$$



RETTIFICANDO
L'ARCO:



ATTENZIONE: la situazione può anche essere più aggraviata

ES.7 $f(x,y) = \frac{2x^2y}{x^4+y^2}$: anche qui i problemi sorgono per $(x,y) \rightarrow (0,0)$.

Se mi muovo lungo raggi uscenti dall'origine: $y=mx$,

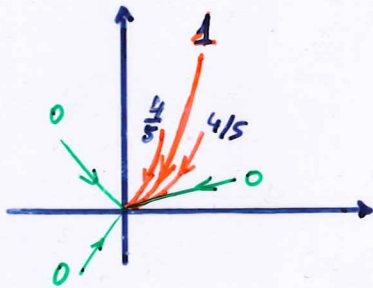
$$\text{trovo } f(x, mx) = \frac{2mx^3}{x^4+m^2x^2} = \frac{2mx}{m^2+x^2}$$

che vale 0 se $m=0$, mentre se $m \neq 0$ tende a 0 per $x \rightarrow 0$ (e $(x, mx) \rightarrow (0,0)$).

MA QUESTO NON BASTA A GARANTIRE L'ESISTENZA DEL LIMITE perché io posso andare verso $(0,0)$ lungo curve diverse.

Se ci vado lungo la parabola $y=kx^2$ trovo

$$f(x, kx^2) = \frac{2kx^4}{x^4+k^2x^4} = \frac{2k}{1+k^2} \neq 0 \quad (\text{se } k \neq 0, \text{ cioè se ho una vera parabola})$$



$$k=1 \Rightarrow f(x, kx^2) = 1$$

$$k=2 \Rightarrow f(x, kx^2) = 4/5$$

$$k=1/2 \Rightarrow f(x, kx^2) = 1/5$$

Tutte le parabole entrano in $(0,0)$ TANGENTI a $y=0$ (retta su cui la funzione si annulla) ma con un piccolo contributo in più.

Questo esempio fa capire perché preferire l' (ϵ, δ) -definizione: permette di dimenticarsi di "COME" si entra nell'origine.

ES.8 Invece $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2y}{x^2+y^2} = 0$

Si vede bene con le coord. polari!

Infatti

$$|f(x,y) - 0| = \frac{x^2}{x^2+y^2} |y| \leq |y| \leq \sqrt{x^2+y^2}$$

Dunque se prendo $\delta = \epsilon$, ogni volta che $\sqrt{x^2+y^2} < \epsilon$ anche $|f(x,y) - 0| < \epsilon$

$f(x,y)$ è detta continua in (a,b) se $f(x,y)$ è

- definita in (a,b) e in un suo intorno $U = \{(x,y) : \sqrt{(x-a)^2 + (y-b)^2} < \rho\}$
- $\lim_{(x,y) \rightarrow (a,b)} f(x,y) = f(a,b)$.

Esempi di funzioni continue: 1, 2, 3, 4 ; 5 se completo la def. ponendo $f(0,0) = 1$; 8 se completo la def. ponendo $f(0,0) = 0$.

Per le funzioni continue in sottoinsiemi di \mathbb{R}^2 valgono teoremi analoghi a quelli delle funz. di 1 variabile.

In particolare:

Sia $f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ continua su un sottoinsieme chiuso e limitato di E (ad esempio su un disco, circonferenza compresa). Allora

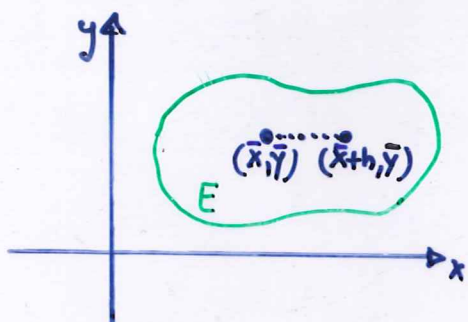
- l'immagine mediante f di tale s.i. limitato è un sottoinsieme limitato di \mathbb{R}
- esistono punti del s.i. chiuso e limitato di E in cui f assume valore massimo e valore minimo

L'esempio 1 e l'esempio 3 ^{se tolgo la circonferenza da E} mostrano che l'ipotesi che E (o un suo sottoinsieme) sia limitato e sia chiuso sono entrambe necessarie.

Dagli esempi è chiaro che la continuità in dimensione > 1 è cosa delicata. A maggior ragione lo sarà l'approssimazione lineare che vogliamo fare per studiare min. e MAX relativi.

DERIVATE PARZIALI

$$f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$



continua in E . Siano

$(\bar{x}, \bar{y}) \in E$; $h \in \mathbb{R}$ sufficientemente piccolo in valore assoluto perché $(\bar{x}+h, \bar{y}) \in E$.

Se esiste finito

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}+h, \bar{y}) - f(\bar{x}, \bar{y})}{h}$$

dico che esso è la derivata parziale di f

rispetto a x nel punto (\bar{x}, \bar{y}) e la denoterò con

$$f_x(\bar{x}, \bar{y}) \quad \text{o} \quad \frac{\partial f}{\partial x}(\bar{x}, \bar{y}) \quad \text{o} \quad D_x f(\bar{x}, \bar{y})$$

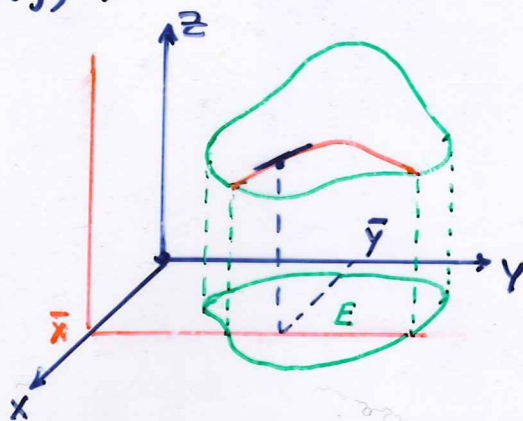
È come tenere fisso y in $f(x, y)$ e pensare f come funzione della sola x .

Analogamente se $k \in \mathbb{R}$ è abbastanza piccolo in valore assoluto perché $(\bar{x}, \bar{y}+k) \in E$ ed esiste finito

$$\lim_{k \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}, \bar{y}+k) - f(\bar{x}, \bar{y})}{k} := f_y(\bar{x}, \bar{y})$$

dico che il limite è la derivata parziale di f rispetto a y in (\bar{x}, \bar{y})

Ovviamente la derivata parziale di f rispetto a y in (\bar{x}, \bar{y}) è il coeff. angolare della retta tangente in (\bar{x}, \bar{y}) alla curva sezione del grafico di $f(x, y)$ con il piano $x = \bar{x}$ (similmente $f_x(\bar{x}, \bar{y})$)

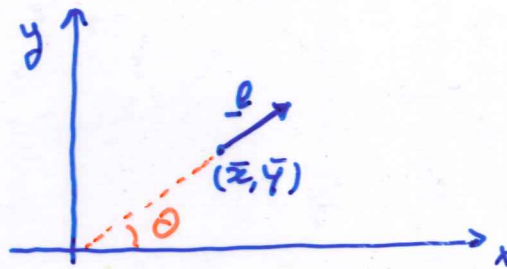


$$\begin{cases} z - f(\bar{x}, \bar{y}) = f_y(\bar{x}, \bar{y})(y - \bar{y}) \\ x = \bar{x} \end{cases}$$

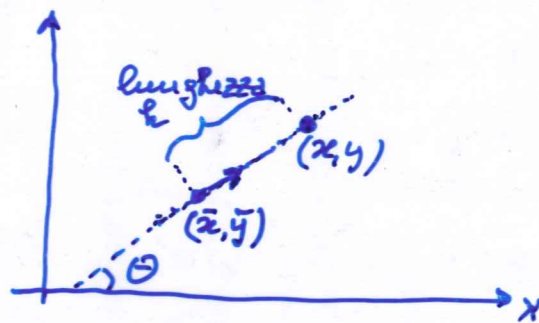
Quindi $f_y(x, y)$ misura la velocità di variazione della quota $z = f(x, y)$ quando (x, y) si muove nella direzione dell'asse y

Se vogliamo la velocità di variazione delle quote muovendoci in una direzione diversa da quella degli assi dovei:

- 1) indicare un vettore della direzione: $\underline{l} = (\cos \theta, \sin \theta)$



- 2) individuare il punto variato attraverso questo vettore



$$\begin{cases} x - \bar{x} = h \cos \theta \\ y - \bar{y} = h \sin \theta \end{cases} \quad \text{cioè} \quad \begin{cases} x = \bar{x} + h \cos \theta \\ y = \bar{y} + h \sin \theta \end{cases}$$

- 3) calcolare il limite del rapporto incrementale

$$\lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(\bar{x} + h \cos \theta, \bar{y} + h \sin \theta) - f(\bar{x}, \bar{y})}{h}$$

Se esiste finito questo limite sarà detto derivata di f in direzione \underline{l} nel punto (\bar{x}, \bar{y}) e denotato con $\frac{\partial f}{\partial (\cos \theta, \sin \theta)}$

In ipotesi opportune questa definizione può essere semplificata (vedi pag. successiva)

E se volessi la velocità di variazione della quota quando mi muovo in una direzione diversa da quella degli assi?

1^a oss. Se in (\bar{x}, \bar{y}) sono definite entrambe le derivate parziali, è definito un vettore che ha tali derivate come componenti. Esso sarà detto **GRADIENTE** di f in (x, y) :

$$\text{grad } f(\bar{x}, \bar{y}) = (f_x(\bar{x}, \bar{y}), f_y(\bar{x}, \bar{y}))$$

Es

$$f(x, y) = (x+y)e^{xy}$$

$$f_x(x, y) = e^{xy} + (x+y)(ye^{xy}) = e^{xy}(1+xy+y^2)$$

$$f_y(x, y) = e^{xy}(1+xy+x^2)$$

$$\text{grad } f(x, y) = e^{xy}(1+xy+y^2, 1+xy+x^2)$$

Esso vale (1,1) nell'origine e in generale $(1, 1+x^2)$ in $(x, 0)$.

2^a oss. Supponiamo che in ogni (x, y) intorno a E esistano le derivate f_x, f_y e siano funzioni CONTINUE in E . Sia $\underline{e} = \underline{e}(x, y)$ un vettore definito in (x, y) .

La derivata di f nella direzione di \underline{e} nel punto (x, y) è il prodotto scalare

$$(\text{grad } f) \cdot \underline{e} := \frac{\partial f}{\partial \underline{e}}(x, y) \quad \text{se } \underline{e} = (\cos\theta, \sin\theta)$$

$$= f_x(x, y) \cdot \cos\theta + f_y(x, y) \cdot \sin\theta$$

$$\text{Ovviamente } \frac{\partial f}{\partial \underline{i}} = \frac{\partial f}{\partial x} \quad \text{e} \quad \frac{\partial f}{\partial \underline{j}} = \frac{\partial f}{\partial y}$$

NOTA Questo non è proprio la definizione di derivata direzionale ... ma lo è equivalente nelle ipotesi fatte. Come detto, In generale se $\underline{e} = (\cos\theta, \sin\theta)$ la derivata in direzione \underline{e} di f in (\bar{x}, \bar{y})

$$\text{è: } \frac{\partial f}{\partial (\cos\theta, \sin\theta)}(\bar{x}, \bar{y}) = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{f(\bar{x} + h\cos\theta, \bar{y} + h\sin\theta) - f(\bar{x}, \bar{y})}{h}$$

La derivata di f nella direzione \underline{e} ^{in (\bar{x}, \bar{y})} misura la velocità di variazione della quota muovendosi ^{da (\bar{x}, \bar{y})} nella direzione del vettore \underline{e} .
 Detto α l'angolo tra $\text{grad} f$ e \underline{e} (nel punto (\bar{x}, \bar{y})) si ha

$$\frac{\partial f}{\partial \underline{e}} = \text{grad} f \cdot \underline{e} = |\text{grad} f| \cos \alpha$$

ed è quindi massima se $\text{grad} f$ e \underline{e} hanno ugual direzione e verso, minima se la direzione è = ma il verso opposto e nulla se sono ortogonali.

Demque $\text{grad} f$ ^{calcolato in (\bar{x}, \bar{y})} dà la direzione di massima pendenza del grafico ^{in (\bar{x}, \bar{y})} ; un vettore ad esso ortogonale individua la direzione in cui non c'è variazione di pendenza (\Rightarrow curva di livello ... cammino in quota)

Leggere una carta geografica in quest'ottica.

ATTENZIONE Una funzione di due (o più) variabili può avere derivate direzionali in tutte le direzioni in un certo punto e con tutto ciò **NON ESSERE CONTINUA** nel punto. Ad es.

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{2x^2y}{x^4+y^2} & \text{se } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{se } (x, y) = (0, 0) \end{cases} \quad \begin{array}{l} \text{non è continua in } (0, 0) \\ \text{(vedi es. 7)} \end{array}$$

ma per ogni vettore $\underline{e} = (\cos \theta, \sin \theta)$ si ha

$$\frac{\partial f}{\partial \underline{e}}(0, 0) = \lim_{h \rightarrow 0^+} \left(\frac{2(h \cos \theta)^2 (h \sin \theta)}{h^4 \cos^4 \theta + h^2 \sin^2 \theta} \right) \cdot \frac{1}{h} = \lim_{h \rightarrow 0^+} \frac{2 \cos^2 \theta \sin \theta}{h^2 \cos^4 \theta + \sin^2 \theta}$$

che se $\sin \theta = 0$ vale 0

se $\sin \theta \neq 0$ vale $2 \frac{\cos^2 \theta}{\sin \theta}$

Ciò è legata alla non continuità delle derivate parziali in $(0, 0)$

$$\text{Ad es. } f_y = \frac{2x^2(x^4 - y^2)}{(x^4 + y^2)^2} = \frac{2r^4(\cos \theta)^2 (r^2 \cos^4 \theta - \sin^2 \theta)}{r^4 (r^2 \cos^4 \theta + \sin^2 \theta)^2}$$

andando a $(0, 0)$ lungo l'asse x ($\theta = 0$) si comporta come $2/r^2$ e quindi $\rightarrow +\infty$, mentre andandoci lungo l'asse y ($\theta = \frac{\pi}{2}$) tende a 0.

$$f(x, y) = 3x^4 - 5xy^3 + 2x^2y + xy^2 - xy + x$$

$$\text{grad } f(x, y) = (f_x, f_y) =$$

$$(12x^3 - 5y^3 + 4xy + y^2 - y + 1, -15xy^2 + 2x^2 + 2xy - x).$$

Considero l'enunciato del teor. di differenziabilità:

f_x, f_y conti. in $(\bar{x}, \bar{y}) \Rightarrow$

$$\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{f(\bar{x}+h, \bar{y}+k) - f(\bar{x}, \bar{y}) - f_x(\bar{x}, \bar{y}) \cdot h - f_y(\bar{x}, \bar{y}) \cdot k}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0$$

1°) $\sqrt{h^2 + k^2} = |(h, k)|$ esprime la distanza tra (\bar{x}, \bar{y}) e il punto variato $(x, y) = (\bar{x}+h, \bar{y}+k)$.

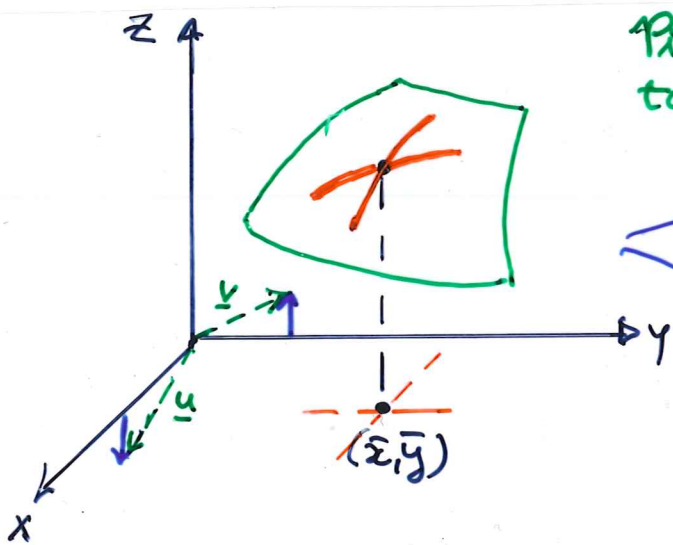
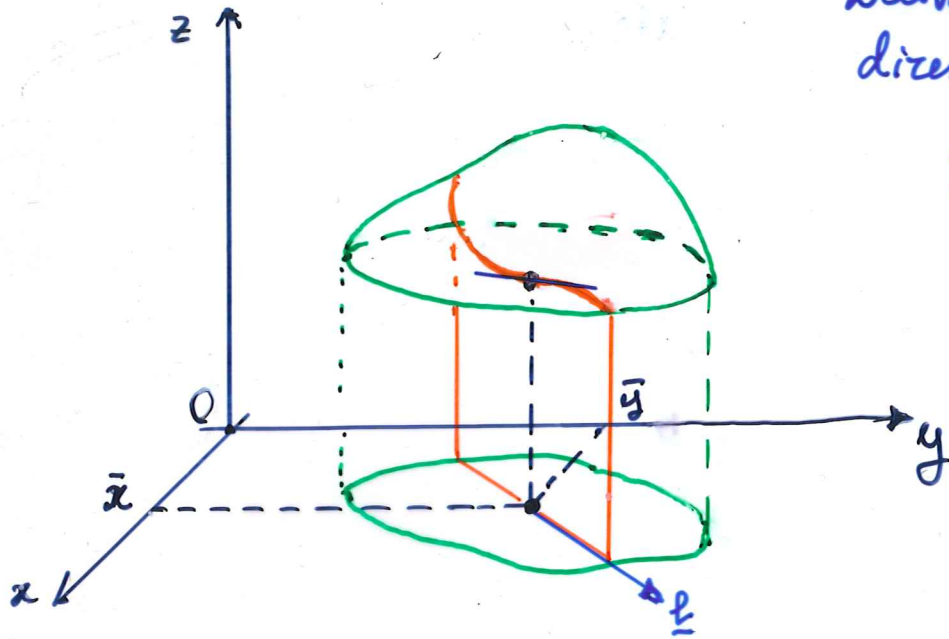
2°) la formula è in tutto simile a quella incontrata nel lemma fondamentale

se $f: (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ è derivabile in $\bar{x} \in (a, b)$ allora

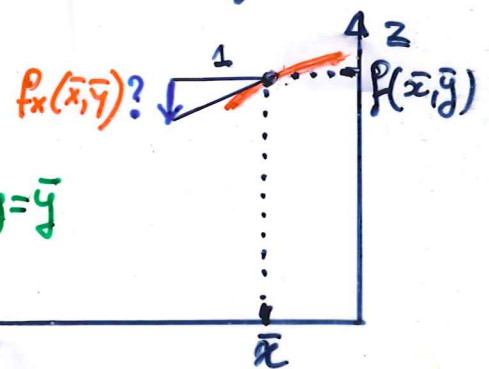
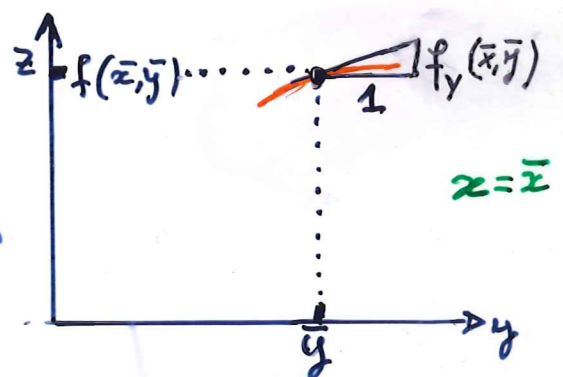
$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}+h) - f(\bar{x}) - f'(\bar{x}) \cdot h}{h} = 0$$

(sostituire $k=0$ nella formula precedente e pensare \bar{y} come parametro). Quindi fornisco indicazioni simili (approssimazioni lineare della funzione ... teor. di Taylor...)

Derivate
direzionali
 $f'_e(\bar{x}, \bar{y})$



Piano
tangente



$$\underline{u} = (1, 0, f'_x(\bar{x}, \bar{y}))$$

$$\underline{v} = (0, 1, f'_y(\bar{x}, \bar{y}))$$

il vettore direzione del piano che contiene $\underline{u}, \underline{v}$

$$\underline{e} = \underline{u} \wedge \underline{v}$$

Come ricavare l'equazione del piano tangente
al grafico di $f(x,y)$ nel punto $A = (\bar{x}, \bar{y}, f(\bar{x}, \bar{y}))$

1°) ha un'equazione del tipo

$$a(x - \bar{x}) + b(y - \bar{y}) + c(z - f(\bar{x}, \bar{y})) = 0$$

e il vettore (a, b, c) è ortogonale al piano.

2°) seca sui piani paralleli a yz e a xz
rette che sono tangenti in A alle curve sezione
del grafico con i piani stessi e (PAG. 8)
hanno equazioni del tipo

$$\begin{cases} x = \bar{x} \\ z - f(\bar{x}, \bar{y}) = f_y(\bar{x}, \bar{y})(y - \bar{y}) \end{cases} \text{ e } \begin{cases} y = \bar{y} \\ z - f(\bar{x}, \bar{y}) = f_x(\bar{x}, \bar{y})(x - \bar{x}) \end{cases}$$

\Rightarrow vettori direttori $\underline{v} = (0, 1, f_y(\bar{x}, \bar{y}))$ e $\underline{u} = (1, 0, f_x(\bar{x}, \bar{y}))$

Quindi il vettore direttore del piano tangente è

$$\underline{u} \wedge \underline{v} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 1 & 0 & f_x(\bar{x}, \bar{y}) \\ 0 & 1 & f_y(\bar{x}, \bar{y}) \end{vmatrix} = (-f_x(\bar{x}, \bar{y}), -f_y(\bar{x}, \bar{y}), 1)$$

e l'eq. del piano tangente è

$$-f_x(\bar{x}, \bar{y})(x - \bar{x}) - f_y(\bar{x}, \bar{y})(y - \bar{y}) + z - f(\bar{x}, \bar{y}) = 0$$

Boiché per ipotesi f_x e f_y sono continue, la $f(x,y)$
è differenziabile in (\bar{x}, \bar{y}) e quindi si può scrivere
(porre $h = x - \bar{x}$ e $k = y - \bar{y}$)

$$f(x,y) = f(\bar{x}, \bar{y}) + f_x(\bar{x}, \bar{y})(x - \bar{x}) + f_y(\bar{x}, \bar{y})(y - \bar{y}) + o(\sqrt{(x - \bar{x})^2 + (y - \bar{y})^2})$$

Confrontando con l'eq. del piano tangente in A :

$$z = f(\bar{x}, \bar{y}) + f_x(\bar{x}, \bar{y})(x - \bar{x}) + f_y(\bar{x}, \bar{y})(y - \bar{y})$$

si vede che il punto del piano tangente di ascissa x
ordinata y ha quota che differisce da $f(x,y)$ per $o(\sqrt{(x - \bar{x})^2 + (y - \bar{y})^2})$

Invece se - come abbiamo supposto parlando di gradiente - le derivate parziali f_x e f_y sono continue in (\bar{x}, \bar{y}) si riesce a ricavare un risultato più forte della continuità di $f(x, y)$ in (\bar{x}, \bar{y}) . Precisamente

Se f_x e f_y sono continue in (\bar{x}, \bar{y}) allora

$$\lim_{(h, k) \rightarrow (0, 0)} \frac{f(\bar{x}+h, \bar{y}+k) - f(\bar{x}, \bar{y}) - h f_x(\bar{x}, \bar{y}) - k f_y(\bar{x}, \bar{y})}{\sqrt{h^2+k^2}} = 0$$

cioè la funzione $f(x, y)$ è differenziabile in (\bar{x}, \bar{y})

(e in tal caso è continua in (\bar{x}, \bar{y}) poiché

$$(\bullet) f(\bar{x}+h, \bar{y}+k) = f(\bar{x}, \bar{y}) + h f_x(\bar{x}, \bar{y}) + k f_y(\bar{x}, \bar{y}) + o(\sqrt{h^2+k^2}) \dots)$$

Differenziabilità significa che in (\bar{x}, \bar{y}) la funzione $f(x, y)$ può essere approssimata con un polinomio di 1° grado in x, y o - come si suol dire - può essere LINEARIZZATA.

Graficamente ciò significa che il grafico della funzione in prossimità di (\bar{x}, \bar{y}) può essere approssimato con un piano "tangente" in (\bar{x}, \bar{y}) al grafico. Tale piano ha equazione (vedi (\bullet))

$$z - f(\bar{x}, \bar{y}) = f_x(\bar{x}, \bar{y})(x - \bar{x}) + f_y(\bar{x}, \bar{y})(y - \bar{y}).$$

Notiamo che il suo vettore direzionale ha la forma

$$((\text{grad } f)(\bar{x}, \bar{y}) \mid -1).$$

Es. $f(x, y) = x \ln(xy)$ (definita nel 1° e nel 3° quadrante)

$$f_x = \ln(xy) + x \cdot \frac{1}{x} = \ln(xy) + 1 ; f_y = \frac{x}{y}$$

Il piano tangente al grafico nel punto di ascissa e ordinata 1 ($\Rightarrow f(1, 1) = 0$, $f_x = 1$, $f_y = 1$) è

$$z = (x-1) + (y-1).$$