

Derivate seconde

Supponiamo che in ogni punto interno di E sia definita f_x e f_y e che queste funzioni abbiano derivate parziali rispetto a x e a y : nascono quattro derivate seconde

$$f_{xx} = (f_x)_x, \quad f_{xy} = (f_x)_y, \quad f_{yx} = (f_y)_x, \quad f_{yy} = (f_y)_y$$

che allora vengono anche indicate con:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$$

derivate miste

Nell'esempio precedente: $f(x,y) = x \ln(xy)$, si ha

$$f_{xx} = (\ln(xy)+1)_x = \frac{1}{x}; \quad f_{xy} = (\ln(xy)+1)_y = \frac{1}{y}$$

$$f_{yx} = \left(\frac{x}{y}\right)_x = \frac{1}{y}; \quad f_{yy} = \left(\frac{x}{y}\right)_y = -\frac{x}{y^2}$$

Notiamo che in questo caso $f_{xy} = f_{yx}$. Vale in proposito il

TEOREMA di SCHWARZ: Se le derivate parziali f_x, f_y sono continue in un intorno di (\bar{x}, \bar{y}) e le derivate miste f_{xy}, f_{yx} sono continue in (\bar{x}, \bar{y}) allora $f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) = f_{yx}(\bar{x}, \bar{y})$.

Ma consideriamo:

$$f(x,y) = \begin{cases} \frac{2xy(x^2-y^2)}{x^2+y^2} & \text{se } (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & \text{se } (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

Im ogni punto $(x,y) \neq (0,0)$
RISULTA:

$$f_x(x,y) = 2 \frac{x^4y + 4x^2y^3 - y^5}{(x^2+y^2)^2}; \quad f_y(x,y) = 2 \frac{x^5 - 4x^3y^2 - xy^4}{(x^2+y^2)^2}$$

$$f_{xy}(x,y) = f_{yx}(x,y) = 2 \frac{x^6 + 9x^4y^2 - 9x^2y^4 - y^6}{(x^2+y^2)^3}$$

Ma in $(0,0)$ - calcolando le derivate come lim. del rapp. inc.
RISULTA:

$$f_x(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h,0) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{0}{h^2} = 0; \quad f_y(0,0) = \dots = 0$$

$$f_{xy}(0,0) = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{f_x(0,k) - f_x(0,0)}{k} = \lim_{k \rightarrow 0} \frac{-2k^5}{k^4 \cdot k} = -2; \quad f_{yx}(0,0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f_y(h,0) - f_y(0,0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{2h^5}{h^4 \cdot h} = 2$$

Le derivate miste in $(0,0)$ sono diverse!! In effetti la fun. $f_{xy}(x,y)$ non è continua in $(0,0)$!

Ottimizzazione delle funzioni di 2 variabili

Sia $f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e (\bar{x}, \bar{y}) un punto interno ad E .
 Esso si dice punto di massimo locale se esiste un
 cerchio con centro in (\bar{x}, \bar{y}) e raggio $\delta > 0$, contenuto in E

$$B_\delta(\bar{x}, \bar{y}) = \{ (x, y) \in E \mid \sqrt{(x-\bar{x})^2 + (y-\bar{y})^2} < \delta \}$$

tale che per tutti gli $(x, y) \in B_\delta(\bar{x}, \bar{y})$ si abbia
 $f(x, y) \leq f(\bar{x}, \bar{y})$ } diciamo da (\bar{x}, \bar{y})

Analogamente per il minimo locale.

Si dice che il massimo (o il minimo) è forte se vale \leq (\neq)

Vale un analogo del teorema di Fermat (in 1 variabile):

TEOR. Sia $f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione con f_x, f_y
 continue in (\bar{x}, \bar{y}) , punto interno a E . Se in (\bar{x}, \bar{y}) la f
 ha massimo locale (o minimo locale) allora il
 gradiente di f in (\bar{x}, \bar{y}) è nullo.

La cosa è abbastanza logica, poiché un aspetto che ci
 sia un piano tangente e un aspetto che tale piano sia $\perp \nabla f$.

Il teorema precedente è una condizione necessaria: dice tra
 quali punti cercare gli estremi locali (qualora f sia differenziabile). I punti a gradiente nullo sono detti

PUNTI CRITICI: tra essi bisogna distinguere i veri punti
 estremanti dai punti di sella. Allo scopo si possono
 guardare le derivate seconde: l'idea che c'è dietro
 è che si può migliorare l'approssimazione lineare di
 $f(x, y)$ usando un polinomio di 2° grado invece che di
 primo:

$$f(\bar{x}+h, \bar{y}+k) = f(\bar{x}, \bar{y}) + f_x(\bar{x}, \bar{y})h + f_y(\bar{x}, \bar{y})k + f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})\frac{h^2}{2} +$$

$$(f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) + f_{yx}(\bar{x}, \bar{y}))\frac{hk}{2} + f_{yy}(\bar{x}, \bar{y})\frac{k^2}{2} + o(h^2+k^2) \quad ???$$

formule di Taylor per fun. d. 2 Variabili' arretrate
al 1 ordine

$$\begin{aligned} f(\bar{x}+h, \bar{y}+k) &= f(\bar{x}, \bar{y}) + [\text{grad}f(\bar{x}, \bar{y})] \cdot (h, k) + o(\sqrt{h^2+k^2}) \\ &= f(\bar{x}, \bar{y}) + f_x(\bar{x}, \bar{y})h + f_y(\bar{x}, \bar{y})k + o(\sqrt{h^2+k^2}) \end{aligned}$$

arretrata al 2° ordine

$$\begin{aligned} f(\bar{x}+h, \bar{y}+k) &= f(\bar{x}, \bar{y}) + f_x(\bar{x}, \bar{y})h + f_y(\bar{x}, \bar{y})k + \\ &+ f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot \frac{h^2}{2} + f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) \cdot \frac{k^2}{2} + \\ &+ (f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) + f_{yx}(\bar{x}, \bar{y})) \frac{hk}{2} + o(h^2+k^2) \end{aligned}$$

La tale espressione si può rappresentare
come prodotto di vettori e matrici:

$$\frac{1}{2} (h, k) \begin{pmatrix} f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) & f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) \\ f_{yx}(\bar{x}, \bar{y}) & f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix}$$

MATRICE HESSIANA

Proviamo a capire che cosa succede quando $f(x,y)$ è proprio un polinomio di 2° grado

1. $f(x,y) = x^2 + y^2$ ha minimo locale (e globale) in $(0,0)$

$$f_x = 2x \Rightarrow f_{xx} = 2 \quad f_{xy} = 0$$

$$f_y = 2y \Rightarrow f_{yx} = f_{xy} = 0 \quad f_{yy} = 2$$

2. $f(x,y) = -(x^2 + y^2)$ ha massimo locale (e globale) in $(0,0)$

$$f_x = -2x \Rightarrow f_{xx} = -2 \quad f_{xy} = 0$$

$$f_y = -2y \Rightarrow f_{yx} = f_{xy} = 0 \quad f_{yy} = -2$$

3. $f(x,y) = x^2 - y^2$ ha un punto di sella in $(0,0)$

$$f_x = 2x \Rightarrow f_{xx} = 2 \quad f_{xy} = 0$$

$$f_y = -2y \Rightarrow f_{yx} = f_{xy} = 0 \quad f_{yy} = -2$$

E' poi chiaro che se in questa funzione sostituisco

$$\begin{cases} x-y = \sqrt{2}u \\ x+y = \sqrt{2}v \end{cases}$$

otengo $g(u,v) = 2uv$ che ha profitto che è solo risultato del precedente e quindi in $(0,0)$ ha ancora un punto di sella. In questo caso

$$g_{uu} = 2v \Rightarrow g_{uu} = 0 \quad g_{uv} = 2$$

$$g_v = 2u \Rightarrow g_{vu} = g_{uv} = 2 \quad g_{vv} = 0$$

Si intuisce quindi che la cosa importante non è il segno della singola derivata seconda. E' invece un dato che distingue i primi 2 casi dai secondi 2: nel caso 1 e nel caso 2

$$f_{xx} f_{yy} - f_{xy} f_{yx} > 0 ;$$

negli altri due con il verso della disuguaglianza è opposto.

In effetti, denotato il determinante

$$\begin{vmatrix} f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) & f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) \\ f_{yx}(\bar{x}, \bar{y}) & f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) \end{vmatrix}$$

con $H_f(\bar{x}, \bar{y})$ (Hessiano di f) si dimostra che

TEOR. $f: E \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ continua, dotata di derivate parziali 1° e 2° continue. Se (\bar{x}, \bar{y}) è un punto critico per f (cioè se $\text{grad} f(\bar{x}, \bar{y}) = (0, 0)$)

- i) se $\mathcal{H}_f(\bar{x}, \bar{y}) < 0$: (\bar{x}, \bar{y}) non è un estremo
- ii) se $\mathcal{H}_f(\bar{x}, \bar{y}) > 0$ e $\begin{cases} f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) > 0 \\ f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) < 0 \end{cases}$: (\bar{x}, \bar{y}) è pto di min. locale. " " " " MAX " " "
- iii) se $\mathcal{H}_f(\bar{x}, \bar{y}) = 0$ si deve procedere ad un'altra s'alternativa.

Un punto critico non estremo viene spesso detto "di sella" anche se la funzione non presenta una vera sella. Vedi $f(x, y) = x^3$ nei punti $(0, y)$.

Nota bene: nelle ipotesi del teorema vale il teor. di Schwartz

e quindi $f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) = f_{yx}(\bar{x}, \bar{y})$

Diunque $\mathcal{H}_f(\bar{x}, \bar{y}) = \begin{vmatrix} f_{xx}(\bar{x}, \bar{y}) & f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) \\ f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}) & f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) \end{vmatrix} =$
 $= f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) - (f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}))^2$

Quindi

$f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) = \mathcal{H}_f(\bar{x}, \bar{y}) + (f_{xy}(\bar{x}, \bar{y}))^2 \geq 0$

Se $\mathcal{H}_f(\bar{x}, \bar{y}) > 0$ deve anche essere

$f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})f_{yy}(\bar{x}, \bar{y}) > 0$

cioè le due derivate seconde non mischiano segno
Concordi \implies posso valutare se (\bar{x}, \bar{y}) è min. o MAX locale guardando a piacere il segno di $f_{xx}(\bar{x}, \bar{y})$ o quello di $f_{yy}(\bar{x}, \bar{y})$.
E certamente non ho un estremo locale se tali derivate sono discordi o se una è nulla.

$$f(x, y) = x(y^2 - x - 1) = xy^2 - x^2 - x$$

det. i punti critici e studiarli.

1°) gradiente di f
deve essere $\equiv 0$

$$\text{grad} f = (f_x, f_y)$$

$$f_x = y^2 - 2x - 1$$

$$\text{grad} f = (y^2 - 2x - 1, 2xy) = (0, 0)$$

$$f_y = 2xy$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y^2 - 2x - 1 = 0 \\ 2xy = 0 \end{cases}$$

all'unione
equivalente V di 2 Sistemi:

2°) Risolvo

$$\begin{cases} y^2 - 2x - 1 = 0 \\ x = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y^2 - 2x - 1 = 0 \\ y = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y^2 = 1 \\ x = 0 \end{cases} \cup \begin{cases} 2x = -1 \\ y = 0 \end{cases}$$

$(0, 1)$, $(0, -1)$, $(-1/2, 0)$: PUNTI CRITICI

3°) Hessiano

$$f_{xx} = -2$$

$$f_{xy} = 2y \quad \underline{f_{yx} = 2y} \quad f_{yy} = 2x$$

so che sono = ma a calcolo per controllo

$$H(f) = \begin{vmatrix} -2 & 2y \\ 2y & 2x \end{vmatrix} = 4(-x - y^2)$$

$$H_f(0, 1) = 4(0 - 1) < 0 \quad \text{-vella}$$

$$H_f(0, -1) < 0 \quad \text{vella}$$

$$H_f(-1/2, 0) = 4(1/2) > 0 \quad \text{punto estremo: } f_{xx} = -2 \text{ MAX LOCALE FORTE.}$$

$$f(x, y) = x \left(x^2 + \frac{y^2}{9} - 1 \right) = x^3 + \frac{xy^2}{9} - x$$

Continua con derivate di ogni ordine continue in \mathbb{R}^2

$$1^\circ) \text{ grad } f = 0$$

$$f_x = 3x^2 + \frac{y^2}{9} - 1$$

$$f_y = \frac{2}{9}xy$$

$$\left. \begin{array}{l} 3x^2 + \frac{y^2}{9} = 1 \\ xy = 0 \end{array} \right\}$$

2°) Risolvere: il sist. è equivalente all'insieme dei due sistemi

$$\left\{ \begin{array}{l} 3x^2 + \frac{y^2}{9} = 1 \\ x = 0 \end{array} \right.$$

$$x = 0$$

$$\cup \left\{ \begin{array}{l} 3x^2 + \frac{y^2}{9} = 1 \\ y = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} y^2 = 9 \\ x = 0 \end{array} \right.$$

$$x = 0$$

$$\cup \left\{ \begin{array}{l} x^2 = \frac{1}{3} \\ y = 0 \end{array} \right.$$

Punti critici: $(0, \pm 3)$, $(\pm \sqrt{\frac{1}{3}}, 0)$

3°) Hessiano

$$f_{xx} = 6x$$

$$f_{xy} = \frac{2}{9}y$$

$$f_{yx} = \frac{2}{9}x$$

$$f_{yy} = \frac{2}{9}x$$

$$M_f = \begin{vmatrix} 6x & \frac{2}{9}y \\ \frac{2}{9}x & \frac{2}{9}x \end{vmatrix} = \frac{4}{3}x^2 - \frac{4}{81}y^2$$

$$M_f(0, \pm 3) < 0$$

$(0, 3)$ e $(0, -3)$ sono punti
di sella

$$M_f(\pm \sqrt{\frac{1}{3}}, 0) = \frac{4}{3} \cdot \frac{1}{3} > 0$$

min
loc
toile
MAX
toile

$(\frac{1}{\sqrt{3}}, 0)$
 $(-\frac{1}{\sqrt{3}}, 0)$

$$f_{xx} \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \right) = 6 \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} > 0 \Rightarrow \text{min loco.}$$

Per esercizio: Per ciascuno delle seguenti $f(x,y)$
trovare i punti critici e studiarli:

$$\textcircled{1} f(x,y) = (y-x^3)(y-x)$$

$$\textcircled{2} f(x,y) = (x^2-2x)(y+x-1)$$

$$\textcircled{3} f(x,y) = y^2 - (x^2-1)^2$$

$$f(x,y) = x^4 - 6x^2y^2 + y^4$$

$$1) f_x = 4x^3 - 12xy^2 = 4x(x^2-3y^2)$$

$$f_y = -12x^2y + 4y^3 = 4y(-3x^2+y^2)$$

$$\begin{cases} x(x^2-3y^2) = 0 \\ y(-3x^2+y^2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x=0 \\ y=0 \end{cases} \begin{cases} x^2-3y^2=0 \\ y=0 \end{cases} \begin{cases} x^2-3y^2=0 \\ -3x^2+y^2=0 \end{cases}$$

$(0,0)$

è un sistema
lineare omogeneo
in $x^2 = s$ $y^2 = t$

$$\begin{cases} s-3t=0 & s=0 \\ -3s+t=0 & t=0 \end{cases}$$

C'è un solo punto critico:

$(0,0)$

$$2) f_{xx} = 12x^2 - 12y^2$$

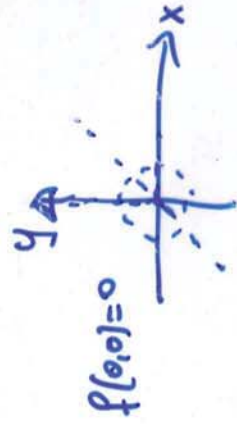
$$f_{xy} = -24xy$$

$$f_{yx} = -24xy$$

$$f_{yy} = -12x^2 + 12y^2$$

$$H_f(0,0) = \begin{vmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

Deve studiare diversamente:



$$f(0,y) = 0 - 0 + y^4 > 0 \quad \forall x \neq 0$$

$$f(x,0) = x^4 - 0 + 0 > 0 \quad \forall y \neq 0$$

è davvero un minimo? Vado a (0,0) lungo la bisettrice del 1°-3° quadrante:

$$f(x,x) = x^4 - 6x^4 + x^4 = -4x^4 < 0$$

⇒ Sella!

Oppure: passare in coord. polari:

$$x = \rho \cos \theta \quad y = \rho \sin \theta$$

$$f(\rho \cos \theta, \rho \sin \theta) = \rho^4 \cos^4 \theta - 6\rho^4 \cos^2 \theta \sin^2 \theta + \rho^4 \sin^4 \theta =$$

$$= \rho^4 (\cos^4 \theta - 6\cos^2 \theta \sin^2 \theta + \sin^4 \theta) =$$

$$= \rho^4 ((\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)^2 - 4 \sin^2 \theta \cos^2 \theta) =$$

$$= \rho^4 (\cos 2\theta)^2 - (\sin 2\theta)^2 =$$

$$= \rho^4 \cos 4\theta$$

studiamo come varia il

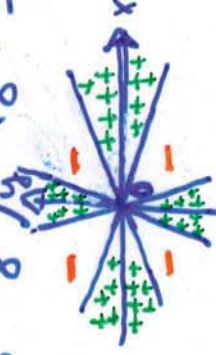
segno quando $\theta \in (-\pi, \pi]$!

$\cos 4\theta > 0$ se e solo se

$$-\frac{\pi}{2} + 2k\pi < 4\theta < \frac{\pi}{2} + 2k\pi \Leftrightarrow -\frac{\pi}{8} + k\frac{\pi}{2} < \theta < \frac{\pi}{8} + k\frac{\pi}{2} :$$

$$\left(-\frac{\pi}{8}, \frac{\pi}{8}\right) \cup \left(-\frac{5\pi}{8}, -\frac{3\pi}{8}\right) \cup \left(-\frac{\pi}{8}, \frac{\pi}{8}\right) \cup \left(\frac{3\pi}{8}, \frac{5\pi}{8}\right) \cup \left(\frac{\pi}{8}, \frac{\pi}{8}\right) \text{ somogli}$$

intervalli contenuti in $(-\pi, \pi]$ tali che per i punti dei settori corrispondenti $f(x,y) > 0$



ESEMPIO SPINOSO

Studiare i punti critici di $f(x,y) = (y-x^2)(y-1)^2$.

$$1) f_x = -2x(y-1)^2 \quad f_y = (y-1)^2 + 2(y-1)(y-x^2)$$

$$\text{Quindi } \text{grad} f = (0,0) \Leftrightarrow \begin{cases} x(y-1)^2 = 0 \\ (y-1)(3y-1-2x^2) = 0 \end{cases}$$

Risolvo: il sistema è equivalente all'unione dei 2 "sistemi"

$$\begin{cases} x=0 \\ 3y-1-2x^2=0 \end{cases} \cup \begin{cases} y-1=0 \\ \text{(ANNULLA ENTRAMBE} \\ \text{L'EQ.)} \end{cases}$$

Quindi i punti critici sono $(0, \frac{1}{3})$ e $(x, 1)$ con x variabile comunque in \mathbb{R} .

$$f_{xx} = -2(y-1)^2, \quad f_{xy} = f_{yx} = -4x(y-1), \quad f_{yy} = 6y-4-2x^2 \Rightarrow$$

$$H_f = \begin{vmatrix} -2(y-1)^2 & -4x(y-1) \\ -4x(y-1) & 6y-4-2x^2 \end{vmatrix} = 4(y-1)^2(x^2-3y+2-4x^2)$$

Allora:

$$H_f(0, \frac{1}{3}) = 4\left(-\frac{2}{3}\right)^2(0-1+2-0) > 0 \Rightarrow (0, \frac{1}{3}) \text{ punto estremo}$$

$$f_{xx}(0, \frac{1}{3}) = -2\left(-\frac{2}{3}\right)^2 < 0 \Rightarrow (0, \frac{1}{3}) \text{ Punto di Massimo locale forte}$$
$$f(0, \frac{1}{3}) = 4/27.$$

$$\text{Invece } H_f(x, 1) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

Bisogna vedere che cosa succede in un intorno dei vari punti $(x, 1)$, tenuto conto che $f(x, 1) = 0$.

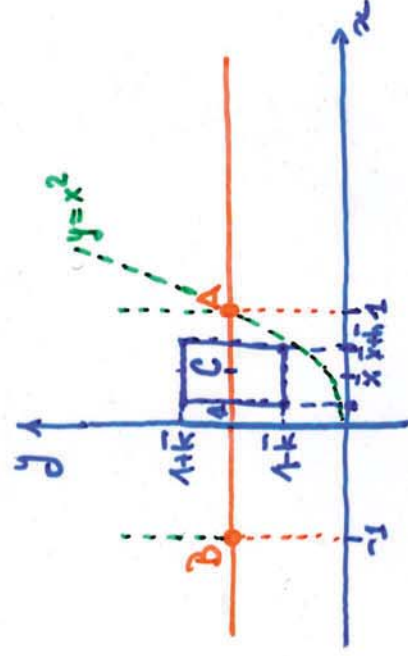
In $P=(1,1)$ si ha un punto di sella poiché muovendosi lungo una retta parallela all'asse y passante per il punto, cioè considerando $P=(1, 1+k)$ la funzione assume segno diverso a seconda che k sia > 0 o < 0 :

$$f(1, 1+k) = k(k^2) > 0 \quad \text{per } k > 0$$
$$< 0 \quad \text{per } k < 0$$

Quindi in un intorno di $(1,1)$, il valore di f non è sempre > 0 o sempre < 0 del valore di f in $(1,1)$.

Allo stesso modo $B = (-1, 1)$ è un punto di sella

poiché $f(-1, 1+k) = k(k^2) > 0$ per $k > 0$
 < 0 per $k < 0$



Sia ora $|\bar{x}| < 1$ e
considero

$$f(\bar{x}+h, 1+k) = (1+k - (\bar{x}+h))^2 k^2$$

Posso prendere il punto

"variato" $(\bar{x}+h, 1+k)$ in

modo che stia nella

regione $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid y > x^2\}$, cioè sopra la parabola

di equazione $y = x^2$: fisso $\bar{h} > 0$ con $|\bar{h}| < \min(|x+1|, |x-1|)$

in modo che $|\bar{x}+\bar{h}| < 1$ e fisso K di conseguenza

come illustrato in figura (con che ad es. il punto

$(\bar{x}+\bar{h}, 1-\bar{K})$ è ancora "sopra" la parabola).

In tutti i punti $(\bar{x}+h, 1+k)$ che variano nel rettangolo

$$\mathcal{R} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid |x-\bar{x}| < \bar{h} \text{ e } |y-1| < \bar{K}\}$$

il valore della funzione risulta allora > 0 e quindi

$> f(\bar{x}, 1) \Rightarrow (\bar{x}, 1)$ è un punto di minimo

locale (non forte poiché anche gli altri punti

su $y=1$ hanno lo stesso valore)

Similmente se considero $(\bar{x}, 1)$ con $|\bar{x}| > 1$ posso

individuare tutto un rettangolo \mathcal{R} che contiene $(\bar{x}, 1)$

e sta al di sotto della parabola di equazione $y = x^2$

e quindi tale che in tutti i suoi punti si abbia

$$f(x, y) < 0 = f(\bar{x}, 1)$$

Ne segue che se $|\bar{x}| > 1$ i punti $(\bar{x}, 1)$ sono

dei MAX locali (non forti).

Esempi di studio di ottimizzazione di tipo teorico

1) Siamo dati n punti $P_i = (x_i, y_i)$ ($i=1, \dots, n$) nel piano. Trovare un punto $P = (x, y)$ t.c. la somma delle distanze di P dai P_i sia minima.

$$S(x, y) = \sum_1^n [(x-x_i)^2 + (y-y_i)^2]$$

Punti critici:
$$\begin{cases} S_x = \sum_1^n 2(x-x_i) = 2(nx - \sum_1^n x_i) = 0 \\ S_y = \sum_1^n 2(y-y_i) = 2(ny - \sum_1^n y_i) = 0 \end{cases}$$

Il punto critico è $(\frac{1}{n} \sum x_i, \frac{1}{n} \sum y_i) \dots$ baricentro

$$S_{xx} = 2n = S_{yy} \text{ mentre } S_{xy} = S_{yx} = 0 \Rightarrow H_S = \begin{pmatrix} 2n & 0 \\ 0 & 2n \end{pmatrix} > 0$$

$S_{xx} > 0 \Rightarrow$ il baricentro è effettivamente il punto di minimo

2) Metodo dei minimi quadrati

Consideriamo n punti $P_i = (x_i, y_i)$ ($i=1, \dots, n$): osservazioni sperimentali di 2 variabili su una certa popolazione. Se supponiamo che tra le due variabili ci sia un legame lineare (entirelli) dell'errore sperimentale) possiamo cercare la retta $y = ax + b$ che meno ci costa del passare per gli n punti.

Definiamo errore quadratico totale $E(a, b) = \sum_1^n (ax_i + b - y_i)^2$
 lo minimiziamo: la retta ottenuta in q.s. modo sarà detta

retta di regressione.

$$\begin{cases} E_a = \sum 2x_i(ax_i + b - y_i) = 0 \\ E_b = \sum 2(ax_i + b - y_i) = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} 2 \sum x_i^2 a + x_i b - x_i y_i = 0 \\ 2(a \sum x_i + mb - \sum y_i) = 0 \end{cases}$$

Chiamo: $\sum x_i^2 = P, \sum x_i = Q, \sum y_i = R, \sum x_i y_i = S$

e riscrivo $\begin{cases} Pa + Qb = S \\ Qa + nb = R \end{cases}$

Nota: $nP - Q^2 = n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2 > 0$ (*)
 $\forall n \geq 2$ se gli x_i non sono distribuiti!

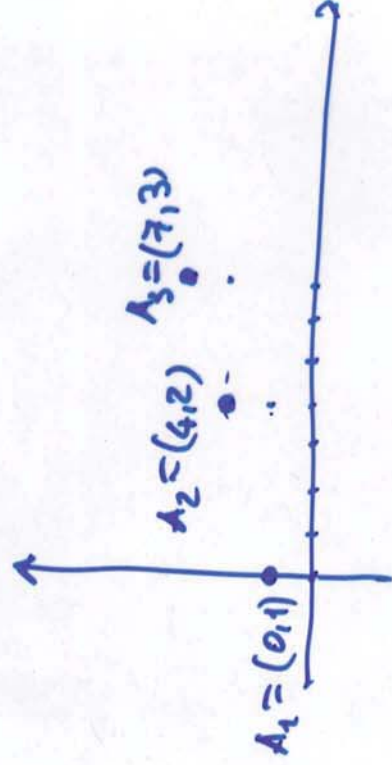
$$\Rightarrow \bar{a} = \frac{nS - RQ}{nP - Q^2}, \bar{b} = \frac{PR - SQ}{nP - Q^2}$$

lavora $E_{aa} = 2P, E_{ab} = 2Q = E_{ba}, E_{bb} = 2n \Rightarrow \gamma C = \sqrt{\frac{P}{Q} \frac{Q}{n}} > 0$

$\lambda P > 0 \Rightarrow (\bar{a}, \bar{b})$ minimo $\Rightarrow y = \bar{a}x + \bar{b}$ è la retta di regressione

(*) $n \sum x_i^2 - (\sum x_i)^2 = \sum_{1 \leq i < j \leq n} (x_i - x_j)^2$

Considero tre punti (ossia, spicciucchi in 2 variabili)



come trovare una
retta che sia abbastanza
fornita ai 3 punti
da pensare che i 3
"stiano" sulla retta

$$y = ax + b$$

(retta di regressione)?

Voglio che sia minimo l'errore quadratico totale

$$E(a, b) = \sum_{i=1}^3 (ax_i + b - y_i)^2 =$$

$$= (a \cdot 0 + b - 1)^2 + (a \cdot 4 + b - 2)^2 + (a \cdot 7 + b - 3)^2$$

$$\text{qued } E(a, b) = (2(4(4a + b - 2) + 7(7a + b - 3))), \\ 2(b - 1 + 4a + b - 2 + 7a + b - 3)$$

$$\begin{cases} (16 + 49)a + (4 + 7)b = 8 + 21 \\ (4 + 7)a + 3b = 6 \end{cases}$$

$$a = \frac{21}{74} \quad b = \frac{71}{74}$$

$(\frac{21}{74}, \frac{71}{74})$ estremo

$$H = 4 \begin{vmatrix} 65 & 11 \\ 11 & 3 \end{vmatrix} = 4(195 - 121) > 0$$

per > 0

MINIMO!

Retta di regressione: $y = \frac{21}{74}x + \frac{71}{74}$