

$$\int \frac{\sqrt{x} - \sqrt[4]{x}}{1 + \sqrt[4]{x}} dx =$$

I.D. $x \geq 0 : [0, +\infty)$

le frazioni ci saranno in $[0, +\infty)$
poiché ne questi intervalli
l'insieme grande è continuo in
questo rapporto di somme si
fanno continue, con denominatore
sempre $\neq 0$.

$$\sqrt{x} = x^{1/2} \quad \sqrt[4]{x} = x^{1/4}$$

provo a sostituire $x^{1/4} = t$
 $x = t^4$
 $dx = 4t^3 dt$

$$= \int \frac{t^2 - t}{1+t} \cdot 4t^3 dt = 4 \int \frac{t^5 - t^4}{1+t} dt \quad \text{devo integrare una razionale}$$

Visto che il grado del numer. è > di quello del
denom. dividendo N.D.H. per D.E.N.

	5	4	3	2	1	0
-1	1	-1	0	0	0	0
	-1	2	-2	2		
	1	-2	2	-2	2	-2

$$\frac{t^5 - t^4}{1+t} = \frac{(t+1)(t^4 - 2t^3 + 2t^2 - 2t + 2)}{1+t} - 2$$

$$= 4 \left[\int (t^4 - 2t^3 + 2t^2 - 2t + 2) - \frac{2}{1+t} \right] dt =$$

$$= 4 \left[\frac{t^5}{5} - \frac{2}{4} t^4 + \frac{2}{3} t^3 - t^2 + 2t - 2 \ln |1+t| \right] + C = \quad (t = \sqrt[4]{x}, x \geq 0)$$

$$= \frac{4}{5} \times \sqrt[4]{x} - 2 \times + \frac{8}{3} \sqrt[4]{x^3} - 4 \sqrt{x} + 8 \sqrt[4]{x} - 2 \ln(1 + \sqrt[4]{x}) + C$$

Fatti:

1) se $z_1(t)$ e $z_2(t)$ sono soluz. dell'equazione omog.
anche $c_1 z_1(t) + c_2 z_2(t)$ con $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ lo è

2) se queste due soluzioni sono tali che $\boxed{t \in I}$

WROŃSKIANO $\rightarrow \begin{vmatrix} z_1(t) & z_2(t) \\ z_1'(t) & z_2'(t) \end{vmatrix} \neq 0$

allora le soluzioni dell'EQ. OMogenea sono (tutte e) sole
quelle del tipo $C_1 z_1(t) + C_2 z_2(t)$ con $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$.

caso particolare: $a(t)=a$ $b(t)=b$ COSTANTI

L'equazione

$$y''(t) + a y'(t) + b y(t) = 0$$

ha qualche soluzione delle forme e^{rt} (come succede nel caso delle lineari di 1° ordine)?

$$y(t) = e^{rt}$$

$$y'(t) = r e^{rt}$$

$$y''(t) = r^2 e^{rt}$$

$$\left. \begin{array}{l} y(t) = e^{rt} \\ y'(t) = r e^{rt} \\ y''(t) = r^2 e^{rt} \end{array} \right\} \Rightarrow \text{la } y(t) \text{ è soluzione se e solo se} \\ (r^2 + ar + b) e^{rt} = 0 \quad \text{cioè se e solo se}$$

$$r^2 + ar + b = 0 \quad : \text{equazione caratteristica dell'eq. differenziale}$$

• Se $\Delta = a^2 - 4b > 0$ ci sono due radici reali distinte r_1, r_2

$$z_1(t) = e^{r_1 t} \quad e \quad z_2(t) = e^{r_2 t} \quad \text{sono tali che} \quad \begin{vmatrix} e^{r_1 t} & e^{r_2 t} \\ r_1 e^{r_1 t} & r_2 e^{r_2 t} \end{vmatrix} \neq 0$$

comunque si scelga $t \Rightarrow$ le soluzioni sono tutte e sole del tipo $C_1 e^{r_1 t} + C_2 e^{r_2 t}$.

con $k \geq 0$

Ad es. $y''(t) - k^2 y(t) = 0$ ha associata l'equazione $r^2 - k^2 = 0$
che ha le radici $r = \pm k$. Allora l'integrale generale
dell'eq. diff. omogenea è

$$C_1 e^{kt} + C_2 e^{-kt}$$

• se $\Delta = \alpha^2 - 4\beta < 0$ ci sono due radici complesse coniugate

$$z_1 = \alpha + i\beta, z_2 = \alpha - i\beta. \text{ Allora}$$

$$e^{z_1 t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t); e^{z_2 t} = e^{\alpha t} (\cos \beta t - i \sin \beta t)$$

sono due soluzioni complese dell'equazione differenziale omogenea Se le voglio reali basta prendere

$$\frac{1}{2} (e^{z_1 t} + e^{z_2 t}) = e^{\alpha t} \cos \beta t \quad e \frac{1}{2i} (e^{z_1 t} - e^{z_2 t}) = e^{\alpha t} \sin \beta t$$

VERIFICA per la prima soluzione:

$$\text{se } z(t) = e^{\alpha t} \cos \beta t$$

$$z'(t) = e^{\alpha t} (\alpha \cos \beta t - \beta \sin \beta t)$$

$$z''(t) = e^{\alpha t} (\alpha^2 \cos \beta t - 2\alpha \beta \sin \beta t - \beta^2 \cos \beta t)$$

$$z''(t) + a z'(t) + b z(t) = e^{\alpha t} \underbrace{(\alpha^2 - \beta^2 + 2\alpha + b)}_{=0} \cos \beta t - \underbrace{(2\alpha \beta + a\beta)}_{=0} \sin \beta t = 0$$

infatti per ipotesi $(\alpha + i\beta)^2 + a(\alpha + i\beta) + b = 0 \rightarrow$ cercare $\operatorname{Re} z(t)$.

Anche qui $\begin{cases} e^{\alpha t} \cos \beta t \\ e^{\alpha t} (\alpha \cos \beta t - \beta \sin \beta t) \end{cases} \begin{cases} e^{\alpha t} \sin \beta t \\ e^{\alpha t} (\alpha \sin \beta t + \beta \cos \beta t) \end{cases} = \beta e^{\alpha t} \neq 0 \forall t.$

Dunque l'integrale generale avrà la forma:

$$C_1 e^{\alpha t} \cos \beta t + C_2 e^{\alpha t} \sin \beta t.$$

Da notare che posso leggere $\frac{C_1}{\sqrt{C_1^2 + C_2^2}} = \frac{C_2}{\sqrt{C_1^2 + C_2^2}}$ come

coseno e seno di un angolo φ e posto $A = 1/\sqrt{C_1^2 + C_2^2}$ mi riporta a

$$e^{\alpha t} A \cos(\beta t - \varphi) \quad A, \varphi \text{ qualsiasi}$$

Ad es. $y''(t) + k^2 y(t) = 0$ ha associata l'equazione $t^2 + k^2 = 0$

cioè $t = \pm ki$: dunque l'integrale generale ha

la forma $C_1 \cos kt + C_2 \sin kt$ o anche

$$A \cos(kt - \varphi)$$

$$z_1 = \alpha + i\beta$$

E17.1

$$e^{z_1 t} = e^{(\alpha+i\beta)t} = e^{\alpha t + i\beta t} = e^{\alpha t} \cdot e^{i\beta t} = \\ = e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t)$$

$$z = \cos \beta t + i \sin \beta t = e^{i\beta t}$$

$$z_2 = \alpha - i\beta$$

$$e^{z_2 t} = e^{\alpha t} \cdot e^{i(-\beta t)} = e^{\alpha t} (\cos(-\beta t) + i \sin(-\beta t)) = \\ = e^{\alpha t} (\cos \beta t - i \sin \beta t)$$

c'erano due sol. reali che si potevano scrivere come

$$\bar{c}_1 e^{z_1 t} + \bar{c}_2 e^{z_2 t}$$

$$= \bar{c}_1 e^{z_1 t} + \bar{c}_2 e^{z_2 t} ?$$

Proviamo:

$$\frac{1}{2} e^{z_1 t} + \frac{1}{2} e^{z_2 t} = \frac{1}{2} e^{\alpha t} (\cos \beta t + i \sin \beta t + \cos \beta t - i \sin \beta t) = \\ = e^{\alpha t} \cos \beta t$$

$$\frac{1}{2i} (e^{z_1 t} - e^{z_2 t}) = \frac{e^{\alpha t}}{2i} (-\cos \beta t + i \sin \beta t - \cos \beta t - i \sin \beta t) = \\ = e^{\alpha t} \sin \beta t$$

Le due soluzioni $z_1(t) = e^{\alpha t} \cos \beta t$

$$z_2(t) = e^{\alpha t} \sin \beta t$$

Sono indipendenti. Infatti

$$z_1'(t) = \alpha e^{\alpha t} \cos \beta t - \beta e^{\alpha t} \sin \beta t$$

$$z_2'(t) = \alpha e^{\alpha t} \sin \beta t + \beta e^{\alpha t} \cos \beta t$$

$$W = \begin{pmatrix} e^{\alpha t} \cos \beta t & e^{\alpha t} \sin \beta t \\ (\alpha \cos \beta t - \beta \sin \beta t) e^{\alpha t} & e^{\alpha t} (\alpha \sin \beta t + \beta \cos \beta t) \end{pmatrix} =$$

$$= e^{2\alpha t} \left(\alpha \sin \beta t / \cos \beta t + \beta \cos^2 \beta t - \alpha \sin \beta t \cos \beta t + \beta \sin^2 \beta t \right) =$$

$$= \beta e^{2\alpha t} (\cos^2 \beta t + \sin^2 \beta t) = \beta e^{2\alpha t}$$

essendo $\beta \neq 0$, anche $\beta e^{2\alpha t} \neq 0$.

ESEMPIO CONCRETO

$$y'' + y = 0$$

$$\text{eq. caratteristica } z^2 + 1 = 0 \quad z = \pm i$$

$$\operatorname{Re} z = 0 \quad y_{\text{m.c.}} = \underbrace{}_{-1} \quad \textcircled{1}$$

integrale generale

$$C_1 e^{0 \cdot t} \cos t + C_2 e^{0 \cdot t} \sin t =$$

$$= C_1 \cos t + C_2 \sin t$$

$$= \sqrt{C_1^2 + C_2^2} \cdot \left(\frac{C_1}{\sqrt{C_1^2 + C_2^2}} \cos t + \frac{C_2}{\sqrt{C_1^2 + C_2^2}} \sin t \right)$$

$\overset{\text{||}}{\cos \varphi}$ $\overset{\text{||}}{\sin \varphi}$

$$= \sqrt{C_1^2 + C_2^2} \left(\cos(t - \varphi) \right)$$

ampliema

$\varphi = \text{sfasatura}$

• se $\Delta = a^2 - 4b = 0$ c'è un'unica radice (doppia) per $\zeta^2 + a\zeta + b = 0$
 $\zeta = -\frac{a}{2}$. Allora una soluzione è $e^{-\frac{a}{2}t}$. \downarrow
 $b = \frac{a^2}{4}$
 Per trovare un'altra sol. indipendente da questa:

METODO DI VARIAZIONE DELLE COSTANTI.

Cerco $z(t) = c(t) e^{-\frac{a}{2}t}$ che sia soluzione:

$$z'(t) = (c'(t) - \frac{a}{2}c(t)) e^{-\frac{a}{2}t}$$

$$z''(t) = (c''(t) - \frac{a}{2}c'(t) - \frac{a}{2}c'(t) + \frac{a^2}{4}c(t)) e^{-\frac{a}{2}t}$$

e quindi sostituendo nell'eq. diff.:

$$(c''(t) - ac'(t) + \frac{a^2}{4}c(t) + ac'(t) - \frac{a^2}{2}c(t) + \frac{a^2}{4}c(t)) e^{-\frac{a}{2}t} = 0$$

Cioè:

$$c''(t) = 0$$

$$c'(t) = c_1$$

$$c(t) = c_1 t + c_2$$

Quindi una seconda soluzione indipendente è $t e^{-\frac{a}{2}t}$
 è $t e^{-\frac{a}{2}t}$ e l'integrale generale è

$$(c_1 t + c_2) e^{-\frac{a}{2}t}$$

(*) Verifico che anche le due soluzioni $t e^{-\frac{a}{2}t}$ e $e^{-\frac{a}{2}t}$ sono indipendenti:

$t e^{-\frac{a}{2}t}$	$e^{-\frac{a}{2}t}$
$(1 - \frac{a}{2}t) e^{-\frac{a}{2}t}$	$-\frac{a}{2} e^{-\frac{a}{2}t}$

$$\left| \begin{array}{cc} t e^{-\frac{a}{2}t} & e^{-\frac{a}{2}t} \\ (1 - \frac{a}{2}t) e^{-\frac{a}{2}t} & -\frac{a}{2} e^{-\frac{a}{2}t} \end{array} \right| = -e^{-at} \neq 0 \text{ (b.t.)}$$

Ricerca delle soluzioni particolari dell'equazione completa

Si può sempre cercare di usare il metodo di variazioni delle costanti. Ma quando $f(t)$ ha una forma che ricorda quella delle possibili soluzioni dell'omogenea:

polinomio; e^{kt} ; $e^{kt} \cos \omega t$ oppure $e^{kt} \sin \omega t$

Si può far di meglio.

• $f(t)$ polinomio di grado n

1) se in $y'' + ay' + by = f(t)$ e $b \neq 0$

si cerca polinomio
di grado n

2) "

e $b=0, a \neq 0$

si cerca polinomio di
grado $n+1$

3) "

e $b=0=a$

si cerca polinomio di
grado $n+2$

• In realtà l'ultimo caso è banale: $y'' = f(t)$: si procede a una doppia integrazione

• Nel caso precedente $y'' + ay' = f(t)$ si potrebbe pone $z(t) = y'(t)$ e pensare a quella dotta come ad un'eq. lineare del 1° ord. in $z(t)$ e poi integrare il risultato.

■ Vediamo un esempio significativo:

$$y'' - k^2 y = 1+t^2, k \neq 0$$

cercare una sol. particolare del tipo $\bar{y}(t) = c_0 + c_1 t + c_2 t^2$

$$(\Rightarrow \bar{y}'(t) = c_1 + 2c_2 t \Rightarrow \bar{y}''(t) = 2c_2) : 2c_2 - k^2(c_0 + c_1 t + c_2 t^2) = 1 + t^2$$

$$\Rightarrow [2c_2 - k^2 c_0 - 1] - k^2 c_1 t - t(k^2 c_2 + 1) = 0 \Rightarrow c_1 = 0 \\ c_2 = -1/k^2 \\ c_0 = \frac{-2/k^2 - 1}{k^2} = \frac{-(2+k^2)}{k^4}$$

cioè una sol. particolare è

$$\frac{-(2+k^2)}{k^4} - \frac{1}{k^2} t^2$$

$$\text{Soluzione generale: } -\frac{2+k^2}{k^4} - \frac{1}{k^2} t^2 + c_1 e^{kt} + c_2 e^{-kt}$$

■ Esempio meno significativo: $y'' + 2y' = 4t$ \leftarrow grado 1

cercare sol. particolare del tipo $\bar{y}(t) = c_0 + c_1 t + c_2 t^2$ \leftarrow grado 2

$$\text{cioè sostituiendo } 2c_2 + 2c_1 + 4c_2 t = 4t \Rightarrow c_2 = 1, c_1 = -c_2 = -1 \\ c_0 \text{ arbitrario}$$

$$\text{Sol. part. } \bar{y}(t) = -t + t^2 - \text{ Sol. omog.: } z'' + 2z = 0 \Rightarrow z(t) = c_1 e^{-2t} + c_2 e^0$$

$$\text{Sol. generale } y(t) = -t + t^2 + c_1 e^{-2t} + c_2 e^0$$

Se invece pongo $z(t) = y'(t)$ e risolvo $z' + 2z = 4t$ trovo:

$$1) \text{ la sol. part. } \bar{z}(t) = at + b \text{ è tale che } a + 2at + b = 4t \Rightarrow \begin{cases} a = 2 \\ b = -a = -2 \end{cases}$$

$$2) \text{ l'integr. generale di } z' + 2z = 4t \text{ è } z(t) = 2t - 1 + k_1 e^{-2t}$$

$$3) \text{ l'integr. generale di } y'(t) = 2t - 1 + k_1 e^{-2t} \text{ è } y(t) = t^2 - t - \frac{k_1}{2} e^{-2t} + c_2, \\ \text{uguale alla precedente, posto } c_1 = -k_1/2.$$

$$\bullet f(t) = Ae^{\lambda t}$$

Cerco le sol. tra quelle della forma:

$$\bar{y}(t) = c(t) e^{\lambda t}$$

$$\Rightarrow \bar{y}'(t) = (c'(t) + \lambda c(t)) e^{\lambda t} \Rightarrow \bar{y}''(t) = (c''(t) + 2\lambda c'(t) + \lambda^2 c(t)) e^{\lambda t}$$

Sostituisco nell'eq. diff.

$$[(c'' + 2\lambda c' + \lambda^2 c) + a(c' + \lambda c) + bc] e^{\lambda t} = A e^{\lambda t}$$

ove c, c', c'' sono funzioni incognite dipendenti da t

Si arriva così all'eq. diff. lin. del II ordine a coeff. cost. con termine noto "polinomiale":

$$c'' + (2\lambda + a)c' + (\lambda^2 + a\lambda + b)c = A$$

1) Se $\lambda^2 + a\lambda + b \neq 0$

cioè λ NON È sol. dell'eq. caratteristica dell'omog. associata prendo

$$c(t) = \frac{A}{\lambda^2 + a\lambda + b}$$

$\Rightarrow c'(t) = 0, c''(t) = 0 \Rightarrow$ sostituendo si ha una identità.

$$\Rightarrow \bar{y}(t) = \frac{A}{\lambda^2 + a\lambda + b} \cdot e^{\lambda t}$$

cioè λ non è uno zero della derivata del polin. caratteristico e fatto

2) Se $\lambda^2 + a\lambda + b = 0$ ma $2\lambda + a \neq 0$ prendo

$$c'(t) = \frac{A}{2\lambda + a}$$

$\Rightarrow c''(t) = 0 \Rightarrow$ sostituendo in $c'' + (2\lambda + a)c' = A$ si ha identità.

$$\Rightarrow c(t) = \frac{At}{2\lambda + a} + (k_1) \Rightarrow \bar{y}(t) = \frac{At}{2\lambda + a} \cdot e^{\lambda t}$$

3) Se $\lambda^2 + a\lambda + b = 0$ e $2\lambda + a = 0$:

$$c'' = A \Rightarrow c' = At + k_1 \Rightarrow c = \frac{A}{2} t^2 + k_1 t + k_2$$

$$\Rightarrow \bar{y}(t) = \frac{A}{2} t^2 e^{\lambda t}$$

ATTENZIONE:

non è importante ricordare i coefficienti che entrano in gioco nelle 3 soluzioni, bensì che ci sono 3 cesi e che in dipendenza da essi si devono scegliere le sol. particolari.

OPERATIVAMENTE

data la $y'' + ay' + by = Ae^{kt}$

1°) risolvere l'omogenea associata e in particolare l'equazione caratteristica:

$$(*) \quad r^2 + ar + b = 0$$

2°) controllare se λ è soluzione dell'eq. (*)

- SE LA RISPOSTA È NO la sol. part. ha la forma $\bar{y}(t) = k e^{\lambda t}$
- SE LA RISPOSTA È SÌ, controllare se λ è soluzione di

$$(r^2 + ar + b)' = 0 \quad \text{cioè di } 2r + a = 0$$

- SE LA RISPOSTA È NO la sol. part. ha la forma

$$\bar{y}(t) = kt e^{\lambda t}$$

- SE LA RISPOSTA È SÌ la sol. part. ha la forma

$$\bar{y}(t) = kt^2 e^{\lambda t}$$

3°) in base alle risposte ottenute - e alle corrispondenti forme di sol. part. $\bar{y}(t)$ trovate - sostituire $\bar{y}, \bar{y}', \bar{y}''$ nell'eq. diff. e trovare il valore di k .

Se si sceglie una forma sbagliata per difetto di potenza ($kt^i e^{\lambda t}$ invece di $kt^j e^{\lambda t}$ con $j > i$) l'equazione che proviene da (3°) non ha soluzione; se è sbagliata per eccesso di potenza, la stessa equazione non è un'identità in t .

(Esempi)

$$y'' - 3y' - 4y = e^{3t} \quad (*)$$

1º) cercare le soluz. della omog. associata:

$$z'' - 3z' - 4z = 0$$

$$\text{eq. caratteristica } r^2 - 3r - 4 = 0 \quad r = \frac{-1}{4}$$

Int. gen. della omogenea:

$$z(t) = c_1 e^{-t} + c_2 e^{4t}$$

2º) Ricerca delle sol. particolari. Il coeff. 3 all'esponente del termine noto NON È sol. dell'eq. caratteristico \Rightarrow la sol. è3º) delle forme $\bar{y}(t) = k e^{3t}$ con $k \in \mathbb{R}$

$$\bar{y}'(t) = 3k e^{3t}, \quad \bar{y}''(t) = 9k e^{3t}$$

Sostituisco nella (*)

$$\cancel{9k e^{3t}} - 3 \cdot \cancel{3k e^{3t}} - 4 \cdot k e^{3t} = e^{3t}$$

$$-4k = 1 \quad \Rightarrow \quad k = -\frac{1}{4}$$

$$\text{Sol. part: } \bar{y}(t) = -\frac{1}{4} e^{3t}$$

4º) Sommiamo:

$$y(t) = -\frac{1}{4} e^{3t} + c_1 e^{-t} + c_2 e^{4t}$$

è l'int. gen di (*)

$$A) y'' - 5y' = e^{5t} \quad B) y'' - 5y' = e^{-t}$$

1°) omog. ass. : $z'' - 5z' = 0$
 eq. caratteristica : $z^2 - 5z = 0 \quad \begin{cases} z=0 \\ z=5 \end{cases}$

Int. gen. della omogenea:

$$\begin{aligned} z(t) &= c_1 e^{0t} + c_2 e^{5t} = \\ &= c_1 + c_2 e^{5t} \end{aligned}$$

2°) Ricerca delle sol. part. nel caso (A) : $f(t) = e^{5t}$.

Il coeff. 5 all'esponente è soluzione dell'equazione caratteristica. Cerco le soluzioni tra quelle della forma

3°) $\bar{y}(t) = k t e^{5t}$

Derivate successive

$$\bar{y}'(t) = k(1+5t)e^{5t}$$

$$\bar{y}''(t) = k(5+5+25t)e^{5t}$$

Sostituisco nell'eq. diff.

$$k(10+25t-5-25t)e^{5t} = e^{5t} \Rightarrow 5k = 1$$

4°) Integ. generale : $y(t) = \frac{1}{5} t e^{5t} + c_1 + c_2 e^{5t}$.

(B) Se invece $f(t) = e^{-t}$, la strategia è la stessa visto in precedenza : $\bar{y}(t) = k e^{-t} \Rightarrow \bar{y}'(t) = -k e^{-t} \Rightarrow \bar{y}''(t) = k e^{-t}$. Sostituisco :

$$k e^{-t} - 5(-k e^{-t}) = e^{-t} \Rightarrow 6k e^{-t} = e^{-t} \Rightarrow k = \frac{1}{6}$$

E quindi l'integ. generale è $y(t) = \frac{1}{6} e^{-t} + c_1 + c_2 e^{5t}$.

• $f(t) = A e^{\lambda t} \cos \omega t$ e $\omega \neq 0$
 (oppure $A e^{\lambda t} \sin \omega t$)

esiste una soluzione del tipo

$$\bar{y}(t) = e^{\lambda t} (c_1 \cos \omega t + c_2 \sin \omega t) \quad ? \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

Calcolando \bar{y}' , \bar{y}'' e sostituendo si arriva a un sistema di questo tipo

$$\begin{cases} (\lambda^2 - \omega^2 + a\lambda + b)c_1 + (2\lambda\omega + a\omega)c_2 = A \\ -(2\lambda\omega + a\omega)c_1 + (\lambda^2 - \omega^2 + a\lambda + b)c_2 = 0 \end{cases}$$

se $(\lambda^2 - \omega^2 + a\lambda + b)^2 \neq -(2\lambda\omega + a\omega)^2$ esiste una e una sola coppia soluzione (c_1, c_2) \Rightarrow il problema è risolto.

Se $(\lambda^2 - \omega^2 + a\lambda + b)^2 + (2\lambda\omega + a\omega)^2 = 0$

allora $\begin{cases} \lambda^2 - \omega^2 + a\lambda + b = 0 \\ \omega(2\lambda + a) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \omega^2 = \lambda^2 + a\lambda + b \\ 2\lambda + a = 0 \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} \lambda = -a/2 \\ \omega^2 = \frac{a^2}{4} + \frac{-a^2}{2} + b = \underline{b - \frac{a^2}{4}} = -\frac{a}{4} \end{cases}$$

Ricordati: Δ è il discriminante di $\omega^2 + a\omega + b = 0$

In questo caso non bastano i "coeff. costanti"

Ma si prova che una soluz. particolare ha la forma

$$\boxed{\bar{y}(t) = k \cdot t \cdot e^{\lambda t} \sin \omega t}$$

$$k = \frac{A}{2\omega}$$

se $f(t) = Ae^{\lambda t} \cos \omega t$, $(\omega \neq 0)$

Sostituendo nell'eq. diff.

$\bar{y}(t) = e^{\lambda t} (c_1 \cos \omega t + c_2 \sin \omega t)$ con $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$
 e le sue derivate si perviene a un sistema che
 differisce dal precedente solo per lo scambio dei
 termini noti (0 e A). Ancora la soluzione
 esiste ed è unica, a meno che $\begin{cases} \lambda = -a/2 \\ \Delta = -4\omega^2 \end{cases}$

In questo caso la soluz. da scegliere è

$$\bar{y}(t) = kt e^{\lambda t} \cos \omega t \quad \text{con } k = \frac{-A}{2\omega}.$$

Operativamente

Data $y'' + ay' + by = Ae^{\lambda t} \cos \omega t$ ($\omega \neq 0$)

- 1°) risolvere l'omog. associata e in particolare l'equaz. caratter. $\tau^2 + a\tau + b = 0$.
- 2°) guardare il discriminante di tale equazione:

$$\Delta = a^2 - 4b$$

- Se $\Delta \geq 0$ la sol. part. dell'eq. diff. ha la forma:

$$\bar{y}(t) = e^{\lambda t} (c_1 \cos \omega t + c_2 \sin \omega t)$$

Sostituire $\bar{y}, \bar{y}', \bar{y}''$ nell'eq. diff. per ricavare c_1, c_2
 via sistema lineare di 2 eq. in c_1, c_2 .

- Se $\Delta < 0$ valutare la derivata di $\tau^2 + a\tau + b$
 in $\tau = \lambda$:

- se $2\lambda + a \neq 0$ la sol. part. è quella già
 segnalata al caso precedente

- se $2\lambda + a = 0$ la sol. part. dell'eq. diff.
 ha la forma

$$\bar{y}(t) = kte^{\lambda t} \sin \omega t$$

Sostituire $\bar{y}, \bar{y}', \bar{y}''$ nell'eq. diff. per trovare k .

Vale Schema analogo per $y'' + ay' + by = Ae^{\lambda t} \sin \omega t$.

per esercizio si Solverà:

$$y'' + y = \cos \frac{t}{4}$$

Svolgimento:

1) l'omogenea associata $z'' + z = 0$ ha
eq. caratteristica $\tau^2 + 1 = 0 \Rightarrow$ Soluzioni:

$$z(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t$$

2) in questo caso

$$\lambda = 0 \quad (\text{poiché il coeff. di } \cos \frac{t}{4} \text{ è } 1 = e^{0 \cdot t})$$

$$\alpha = 0 \quad (\text{e quindi } \lambda = -\frac{\alpha}{2})$$

$$\text{ma } \omega^2 = \frac{1}{16} \neq -\frac{\Delta}{4} = -\left(-\frac{1}{4}\right)$$

Quindi si può trovare una soluzione particolare del tipo

$$\bar{y}(t) = c_1 \cos \frac{t}{4} + c_2 \sin \frac{t}{4}$$

Derivate successive:

$$\bar{y}'(t) = -\frac{1}{4} c_1 \sin \frac{t}{4} + \frac{1}{4} c_2 \cos \frac{t}{4}$$

$$\bar{y}''(t) = -\frac{1}{16} c_1 \cos \frac{t}{4} - \frac{1}{16} c_2 \sin \frac{t}{4}$$

Sostituiamo nell'eq. diff.:

$$-\frac{1}{16} c_1 \cos \frac{t}{4} - \frac{1}{16} c_2 \sin \frac{t}{4} + c_1 \cos \frac{t}{4} + c_2 \sin \frac{t}{4} = \cos \frac{t}{4}$$

$$\left(-\frac{1}{16} c_1 + c_1 - 1\right) \cos \frac{t}{4} + \left(-\frac{1}{16} c_2 + c_2\right) \sin \frac{t}{4} \equiv 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -\frac{15}{16} c_1 = 1 \\ \frac{15}{16} c_2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow c_1 = -\frac{16}{15}, \quad c_2 = 0$$

$$3) \text{ Integrale generale } y(t) = \frac{16}{15} \cos \frac{t}{4} + c_1 \cos t + c_2 \sin t$$