

# Algebra lineare

## RIASSUNTO

matrice  $A : m \times n$  (righe - colonne)

$$A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \text{comb. lineare delle colonne di } A \text{ mediante i coeff. } x_1, x_2, \dots, x_n$$

$$= \begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix}$$

realizza una funzione  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

matrici quadrate  $n \times n$  (di ordine  $n$ )  
date  $A$  e  $B$

$$A \cdot B = B \cdot A = I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} ?$$

in generale no

Ciò accade se e solo se  $\det A \neq 0$

Che è

TEOR : le matrici quadrate di ordine  $n$   
 $A$  è invertibile (cioè  $\exists B$  f.c.  $AB = BA = I$ )  
Se e solo se  $\det A \neq 0$

L'inversa  $A^{-1}$  (se esiste) ha la forma:

$$\frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix}$$

ove  $A_{ij}$  è il cof. alg di  $a_{ij}$  e

$$A_{ij} = (-1)^{i+j} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{vmatrix}_{\text{Toglie}}_{j}$$

Risoluzione dei sistemi di equazioni lineari  
e insolubilità

$$\left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{in} \\ \text{n' u' cognite} \\ x_1, \dots, x_n \end{array}$$

$$\begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} x_1 + \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{pmatrix} x_2 + \dots + \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{pmatrix} x_n = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

colonne dei termini noti

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \stackrel{\text{DF}}{=} b$$

$\Delta$  matrice dei coefficienti

$$A \quad (A/b)$$

# Sistemi lineari di $n$ equazioni in $n$ -incognite

V20

Matrice dei coefficienti : quadrata. la chiamo  $A$ :

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

Risolvo il sistema "come se" fosse un'equazione del tipo  $ax = b$ : Se  $a \neq 0$ ,  $x = a^{-1}b$ .

Nel caso delle matrici  $A^{-1}$  c'è se  $\det A \neq 0$ .

Dunque:

se  $\det A \neq 0$  il sistema ammette 1 e 1 sola soluzione

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

METODO DI CRAMER

se  $\det A = 0$  può darsi che il sistema sia indeterminato oppure che sia impossibile. VEDI PDL.

Tornando al caso  $\det A \neq 0$  ... concretamente?

Guardo come vanno le cose per  $n = 2$ :

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} \\ A_{12} & A_{22} \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} A_{11}b_1 + A_{21}b_2 \\ A_{12}b_1 + A_{22}b_2 \end{pmatrix}$$

determinante della  
matrice che si ottiene  
da  $A$  sostituendo  
alle 1<sup>a</sup> colonne  $\begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}$

svilogo sulla  
2<sup>a</sup> colonna

$$\Rightarrow x_1 = \frac{\begin{vmatrix} b_1 & a_{12} \\ b_2 & a_{22} \end{vmatrix}}{\det A}$$

$$x_2 = \frac{\begin{vmatrix} a_{11} & b_1 \\ a_{21} & b_2 \end{vmatrix}}{\det A}$$

Discorso che si generalizza a  $n$  qualunque

$$A \underline{x} = \underline{b} \quad A \text{ } n \times n \quad \det A \neq 0$$

$$\Rightarrow A^{-1}(A\underline{x}) = A^{-1}\underline{b}$$

$$(A^{-1}A)\underline{x} = A^{-1}\underline{b}$$

$$I\underline{x} = A^{-1}\underline{b}$$

$$\underline{x} = A^{-1}\underline{b}$$

la soluzione unica e determinata

motivazione  
"estesa" delle  
esistenza e  
unicità della sol.

Verifica di come è formata la soluz

$$|A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} A_{11} + a_{21} A_{21}$$

allora:

$$\begin{vmatrix} b_1 & a_{12} \\ b_2 & a_{22} \end{vmatrix} = b_1 A_{11} + b_2 A_{21}$$

$$|A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{12} A_{12} + a_{22} A_{22}$$

allora:

$$\begin{vmatrix} a_{11} & b_1 \\ a_{21} & b_2 \end{vmatrix} = b_1 A_{12} + b_2 A_{22}$$

ES. Risolvere

V21

$$\begin{cases} 2x - y + 3z = 1 \\ 4x + y + z = 0 \\ 2x + 2y - 3z = 1 \end{cases}$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 4 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & -3 \end{vmatrix} =$$

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -3 \end{vmatrix} = \Rightarrow x =$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 4 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -3 \end{vmatrix} = \Rightarrow y =$$

$$\begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \end{vmatrix} = \Rightarrow z =$$

Notare che per sistemi  $n \times n$  OMOGENEI:

se  $\det A \neq 0$  c'è la sola soluzione  $\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$

se  $\det A = 0$  ci sono infinite soluzioni

→ MEMORIZZARE PER DISCORSI SU AUTOVALORI

ATTENZIONE. Nella vieta di risolvere un sistema  $n \times n$  (con det. della matrice dei coefficienti  $\neq 0$ ) usando invece di questo METODO (detto di CRAMER) un metodo di SOSTITUZIONE o meglio di ELIMINAZIONE (più sistematico): questo sarà oggetto di lezione a CALCOLO NUMERICO.

Qui abbiamo solo stabilito che la soluzione esiste ed è unica.

Soluzione del sistema a pagina V21

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 4 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

1°)  $\det A \neq 0$  ?

$$\begin{vmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 4 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & -3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 4-4 & 1+2 & 1-6 \\ 2-2 & 2+1 & -3-3 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 0 & 3 & -5 \\ 0 & 3 & -6 \end{vmatrix} = 6 (-6+5) = -6 \neq 0$$

2°) Applico metodo di Gramer : esiste 1 e 1 sola soluz.:

$$x = -\frac{1}{6} \begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & -3 \end{vmatrix} = -\frac{1}{6} \begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 0 & \boxed{1} & 1 \\ 0 & 3 & \boxed{-6} \end{vmatrix} = -\frac{1}{6} \cdot \frac{9}{6} = \frac{3}{2}$$

$$y = -\frac{1}{6} \begin{vmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 4 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & -3 \end{vmatrix} = -\frac{1}{6} \begin{vmatrix} 2 & \boxed{1} & 3 \\ 4 & 0 & \boxed{1} \\ 0 & 0 & -6 \end{vmatrix} = \frac{1}{6} \cdot (-24) = -4$$

$$z = -\frac{1}{6} \begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \end{vmatrix} = -\frac{1}{6} \begin{vmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 4 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \end{vmatrix} = -\frac{1}{6} (12) = -2$$

$$(x, y, z) = (\frac{3}{2}, -4, -2)$$

Rifisco che  $\left(\frac{3}{2}, -4, -2\right)$  è la soluz.

$$\begin{cases} 3+4-6=1 \\ 6-4-2=0 & \text{O.K.} \\ 3-8+6=1 \end{cases}$$

fine esercizio!

---

A livello teorico che cosa mi dice il teor. di CRAMER?

Considero il sistema omogeneo  $A \underline{x} = \underline{0}$

se  $\det A \neq 0$   $\exists 1 e 1$  sola soluz.

$$\underline{x} = A^{-1} \underline{0} = \underline{0}$$

se  $\det A = 0$  esiste la sol.  $\underline{0}$  ma ce ne esistono anche infinite altre. Ades.:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \det A = 0 \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \underline{0}$  è risolubile poiché la sol.  
 $(x, y, z) = (0, 0, 0)$  c'è sempre. Quindi

$$\begin{cases} x - y + 2z = 0 \\ x + y = 0 \\ x + y + 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + 2z = 0 \\ x + y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$$

posso eliminare l'ultima identità

Considero

$z$  parametro:  $z = t \quad t \in \mathbb{R}$   
e risolvo il sistema  $2 \times 2$ :

$$\begin{cases} x - y = -2t \\ x + y = 0 \end{cases} \quad \text{ha 4 e 5 sola soluz. dependenti da } t$$

$$\begin{cases} 2x = -2t \\ 2y = 2t \end{cases} \quad (x = -t, y = t, z = t) \quad t \in \mathbb{R}$$

Prendiamo ancora  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ h \end{pmatrix}$

$$\boxed{\det A = 0}$$

Per quali  $h$  il sst è risolvibile?

$$\left\{ \begin{array}{l} x - y + 2z = 1 \\ x + y = 2 \\ 0 = h \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \rightarrow x \neq h = 0 \\ \text{ma } x \neq h \neq 0 \end{array}$$

Se  $h=0$  scarto l'ultima equazione e considero  $z=t$  come parametro.

$$\left\{ \begin{array}{l} x - y = 1 - 2t \\ x + y = 2 \end{array} \right. \Leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} 2x = 3 - 2t \\ 2y = 1 + 2t \end{array} \right.$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{3}{2} - t \\ y = \frac{1}{2} + t \\ z = t \end{cases} : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -t \\ t \\ t \end{pmatrix}$$

Note: abbiamo "sviluppato" la validità del seguente TEOR.:

(La soluz) di un sistema lineare completo  
è data dalla somma delle soluz dell'  
omogenea associata e di una sol. particolare  
della completa

→ Vedi che cosa succede nelle eq. differenziali  
lineari...

## Rango di una matrice

122

Fondamentale per stabilire se un sistema è o no risolubile.

Il rango di  $A$  è il massimo numero di vettori riga (o colonne: è lo stesso) linearmente indipendenti che stanno in  $A$ .

... non è la definizione ufficiale del testo ma serve a non far confusi i punti.

**Es.** rango di  $\begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 4 & 2 & 6 \end{pmatrix} = 1$  poiché la 2<sup>a</sup> riga è multiplo della 1<sup>a</sup>

Se non si vede a occhio ... diamo questa definizione (equivalente):

rango di  $A$  è il più grande intero  $r$  ( $\leq \min(m, n)$ ) tale che esiste in  $A$  una sottomatrice quadrata di ordine  $r$  con determinante  $\neq 0$ .

**Es.** Se  $A$  è quadrata e  $\det A \neq 0$ ,  $\operatorname{rg} A = n$ .

**Es.**  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & -1 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 4 & 2 & 6 & -2 \end{pmatrix}$  ha rango 2 poiché ...

**Es.**  $A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{pmatrix}$  ha rango 2 poiché  $\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \end{vmatrix} = -5 \neq 0$

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 5 & -2 & 3 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{vmatrix} = 0$$

Voglio trovare un metodo che permetta di dire se il sistema è risolvibile senza risolverlo, cioè di dire se  $\underline{A}$  è lin. dip. delle colonne di  $A$ , senza usare la def di lin. dip. lineare.

Si passa attraverso la def. di

Eango di una matrice

Valore numerico (intero positivo) che forse associa ad ogni matrice.

Svolgimento dell'esercizio:

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{è } 4 \times 3 \Rightarrow \operatorname{rg} A \leq \min(3, 4) = 3$$

$2 \leq \operatorname{rg} A$   
perché  $\begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 4 & -3 \end{vmatrix} = -5 \neq 0$

Vado ad esaminare tutti i det. delle sottomatrici di ordine 3 che forse estremo da  $A$ .

Quanti sono? 4: quanti i modi in cui posso "scartare" una riga.

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 4 & -3 \\ 3 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= 13 - 2 \cdot 13 + 13 = 0$$

OK

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 5 & -2 & 3 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} -3 & 1 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 4 & -3 \\ 5 & -2 \end{vmatrix}$$

$$= 7 - 2(7) + 7 = 0$$

$$\begin{vmatrix} -1 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{vmatrix} = -1 \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 5 & -2 \end{vmatrix} =$$

$$= -11 - 2(-11) + (-11) = 0$$

$$\begin{vmatrix} 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ -2 & 3 \end{vmatrix} + 3 \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} + 1 \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ 5 & -2 \end{vmatrix} =$$

$$= 4(+11) + 3(-11) + (-11) = 0$$

$\Rightarrow \operatorname{rg} A = 2$  poiché tutte le matrici  $3 \times 3$  che fossero estratte di  $A$  hanno  $\det = 0$ .

E' scorciato.

Per abbreviare, usare la seguente condizione sufficiente

$\text{rg } A = r$  se e solo se esiste una sottomatrice quadrata di  $A$  di ordine  $r$  con determinante  $\neq 0$

e tutte le sottomatrici di ordine  $r+1$  che si ottengono olando tale matrice .... hanno determinante nullo. (KRONCKER)

Nel caso precedente

$\left( \begin{array}{cc c} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \\ 3 & 1 & 4 \\ 5 & -2 & 3 \end{array} \right)$	$\Rightarrow \text{rg } A = 2$
--	--------------------------------

$$\det \left( \begin{array}{cc|c} -1 & 2 & 1 \\ 4 & -3 & 1 \end{array} \right) \neq 0$$

$$\det \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 1 & 0 \\ 4 & -3 & 1 & \\ 3 & 1 & 4 & \end{array} \right) = 0 \quad \Rightarrow \text{rg } A = 2$$

$$\det \left( \begin{array}{ccc|c} -1 & 2 & 1 & 0 \\ 4 & -3 & 1 & \\ 5 & -2 & 3 & \end{array} \right) = 0$$

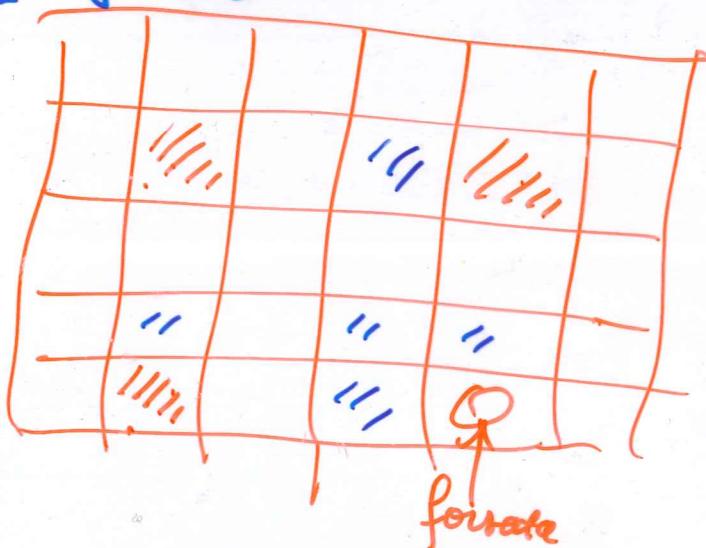
### ESERCIZIO.

Calcolare il range di  $\left( \begin{array}{ccc|cc} 7 & 2k & 8 & 9 \\ 1 & -2 & k & k+1 \\ 2k & 1 & 5 & 6 \end{array} \right)$  al variare del numero reale  $k$

Calcolare il rango di:

$$A = \begin{pmatrix} 7 & 2k & 8 & 9 \\ 1 & -2 & k & k+1 \\ 2k & 1 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

in dipendenza da  $k$   
 $0 \leq \operatorname{rg} A \leq 3$



$$\begin{vmatrix} 8 & 9 \\ 5 & 6 \end{vmatrix} = 48 - 45 = 3 \neq 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{rg} A \geq 2$$

### KRONECKER

$$\begin{vmatrix} 7 & 8 & 9 \\ 1 & k & k+1 \\ 2k & 5 & 6 \end{vmatrix} = 7(6k - 5k - 5) - 8(6 - 2k^2 - 2k) + 9(5 - 2k^2) = \\ = -2k^2 + k(7 + 16) - 35 - 48 + 45 = \\ = -2k^2 + 23k - 38 \neq 0 \Rightarrow \operatorname{rg} A = 3$$

se è = 0 vado a considerare il secondo determinante)

$$\begin{vmatrix} 2k & 8 & 9 \\ -2 & k & k+1 \\ 1 & 5 & 6 \end{vmatrix} = 2k(6k - 5k - 5) - 8(-12 - k - 1) + 9(-10 - k) = \\ = 2k^2 + k(-10 + 8 - 9) + 104 - 90 = \\ = 2k^2 - 11k + 14$$

Di fatto parlo del 2° determinante:

$$2k^2 - 11k + 14 = 0 \Leftrightarrow k = \frac{-11 \pm \sqrt{121 - 8 \cdot 14}}{4} = \frac{11 \pm 3}{4} = \frac{17/2}{2}$$

Se  $k \neq 2, \frac{7}{2}$

il det della 2<sup>a</sup> matr è ≠ 0  
 $\Rightarrow \operatorname{rg} A = 3$

Se  $k=2$  il det. delle 1<sup>a</sup> matrice val

$$-8 + 46 - 30 = 0 \Rightarrow \operatorname{rg} A = 2$$

Se  $k = \frac{7}{2}$  il det. delle 1<sup>a</sup> matrice val

$$\begin{aligned} -\frac{49}{2} + \frac{7 \cdot 23}{2} - 38 &= -\frac{49}{2} - \frac{1}{2} + \frac{3}{2} \cdot 23 - 3 \cdot 23 - 38 \\ &= -24 - 38 + \cancel{\frac{3 \cdot 23}{2}} + \cancel{\frac{1}{2} \cdot 22} \neq 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \operatorname{rg} A = 3$$

Da non fare:

Risolvere anche l'eq.

$$2k^2 - 23k + 38 = 0$$

$$k^2 - \frac{23}{2}k + 19 = 0 \quad \begin{array}{l} k=2 \\ k=\frac{19}{2} \end{array}$$

e fare ragionamenti assurdi.  
L'unica cosa che si deduce ora per errore  
apparecchia

$$\det A' = 0 \quad \text{per } k=2, \frac{19}{2}$$

$$\det A'' = 0 \quad \text{per } k=2, \frac{7}{2}$$

$\Rightarrow \det A' = 0$   
SOLA per  $k=2$   
 $\Rightarrow \operatorname{rg} A = 2$  per  $k=2$